

Armoire de commande pour motoréducteurs 24 V

FA02251-FR

CE

EAC

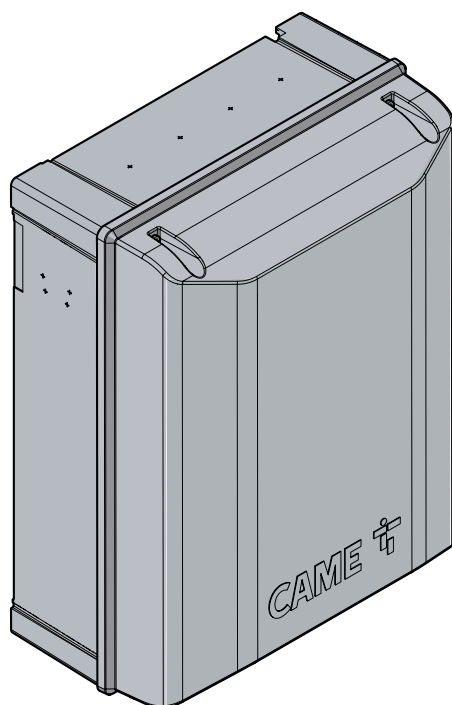
**ZLX24SA****ZLX24SR****MANUEL D'INSTALLATION**

TABLE DES MATIÈRES

INSTRUCTIONS GÉNÉRALES POUR L'INSTALLATEUR	4
MISE AU REBUT ET ÉLIMINATION	5
DONNÉES ET INFORMATIONS SUR LE PRODUIT	5
Légende	5
Description	5
Utilisation prévue	5
Données techniques	6
Tableau des fusibles	6
Description des parties	7
Armoire de commande	8
Accessoires en option	9
Dimensions	9
Types de câbles et épaisseurs minimum	10
INSTALLATION	11
Fixation de l'armoire de commande	11
Barre DIN	11
Fixation au mur	12
BRANCHEMENTS ÉLECTRIQUES	13
Passage des câbles électriques	13
Connexions au réseau électrique	13
Alimentation 230/120 V AC - 50/60 Hz	13
Fixation carte électronique et support	14
Enlever le couvercle de la carte	14
Connexion motoréducteurs pour automatismes battants	15
Motoréducteurs avec encodeur	15
Motoréducteur avec interrupteur de ralentissement	17
Motoréducteur sans encodeur	18
Motoréducteurs pour automatismes basculants	19
Connexion accessoires	20
Sortie alimentation pour accessoires 24 V	20
Connexion BUS CXN	20
Sortie connexions auxiliaires	20
Dispositifs de commande	21
Dispositifs de signalisation	21
Dispositifs de sécurité	22
Photocellules DIR	22
Photocellules DXR / DLX	22
Bord sensible DFVN	23
Serrure électrique ou électro-aimant	23
Connexion accessoires avec système BUS CXN	24
Câblage	24
Types de câbles et épaisseurs minimum	24
Nombre maximum de dispositifs connectables par typologie	24
Consommation des dispositifs BUS CXN	24
PROGRAMMATION	25
Fonction des touches de programmation	25
Mise en fonction	26
Encodeur virtuel	26
Représentation graphique des vitesses, ralentissements et rapprochements d'un vantail	27
Représentation graphique des courbes de vitesse en marche, au ralentissement et au rapprochement	27
Sans utilisation de l'espace de ralentissement (espace de ralentissement = 0)	28

MENU DES FONCTIONS..... 28

Mot de passe perdu 52

Réinitialisation 52

Mémorisation nouvel utilisateur 52

Supprimer un utilisateur enregistré 53

Modifier une commande attribuée à un utilisateur 53

Créer un nouveau temporisateur 54

Exporter / importer les données 55

LÉGENDE SIGNALISATIONS AFFICHÉES..... 56

OPÉRATIONS FINALES..... 59

△ Consignes de sécurité importantes.

△ Suivre toutes les instructions étant donné qu'une installation incorrecte peut provoquer de graves lésions.

△ Avant toute opération, lire également les instructions générales réservées à l'utilisateur.

Ce produit ne devra être destiné qu'à l'utilisation pour laquelle il a été expressément conçu et toute autre utilisation est à considérer comme dangereuse. • Le fabricant décline toute responsabilité en cas d'éventuels dommages provoqués par des utilisations impropres, incorrectes et déraisonnables. • Le produit en question a été spécialement conçu pour être assemblé à des quasi-machines, et/ou des appareils, afin de construire une machine relevant de la directive machines 2006/42/CE. • L'installation finale doit être conforme à la Directive Machines 2006/42/CE et aux normes européennes de référence. • Le fabricant décline toute responsabilité pour l'utilisation de produits non originaux, ce qui implique également l'annulation de la garantie. • Toutes les opérations indiquées dans ce manuel ne doivent être exécutées que par du personnel qualifié et dans le plein respect des normes en vigueur. • La position des câbles, la pose, la connexion et l'essai doivent être réalisés selon les règles de l'art et conformément aux normes et lois en vigueur. • S'assurer, durant toutes les phases d'installation, que l'automatisme est bien hors tension. • Tous les composants (actionneurs, photocellules, bords sensibles, etc.) nécessaires à la mise en conformité de l'installation finale selon la directive Machines 2006/42/CE et les normes techniques harmonisées de référence sont identifiés dans le catalogue général des produits CAME ou sur le site www.came.com. • S'assurer que la température du lieu d'installation correspond à celle indiquée sur l'automatisme. • Veiller à ce que le produit ne soit pas mouillé par des jets d'eau directs (arroseurs, nettoyeurs HP, etc.) sur le lieu d'installation. • Prévoir sur le réseau d'alimentation, conformément aux règles d'installation, un dispositif de déconnexion omnipolaire spécifique pour le sectionnement total en cas de surtension catégorie III. • Délimiter soigneusement toute la zone afin d'en éviter l'accès aux personnes non autorisées, notamment aux mineurs et aux enfants. • Adopter des mesures de protection adéquates contre tout danger mécanique lié à la présence de personnes dans le rayon d'action de l'automatisme. • Les câbles électriques doivent passer à travers des tuyaux, des goulottes et des passe-câbles appropriés pour assurer une protection adéquate contre les dommages mécaniques. • Les câbles électriques ne doivent pas entrer en contact avec des parties pouvant devenir chaudes durant l'utilisation (ex. : moteur et transformateur). • Avant de procéder à l'installation, vérifier que la partie guidée est en bon état mécanique et qu'elle s'ouvre et se ferme correctement. • Le produit peut être utilisé pour automatiser une partie guidée intégrant un portillon uniquement s'il peut être actionné avec le portillon en position de sécurité. • S'assurer que l'actionnement de la partie guidée ne provoque aucun coincement avec les parties fixes présentes tout autour. En cas d'automatisation d'un portillon à mouvement horizontal, pour éviter ce type de coincement la distance correspondante doit être inférieure à 8 mm. Les distances suivantes suffisent cependant à éviter tout coincement des parties du corps indiquées ci-après :

- pour les doigts, une distance supérieure à 25 mm ;
- pour les pieds, une distance supérieure à 50 mm ;
- pour la tête, une distance supérieure à 300 mm ;
- pour tout le corps, une distance supérieure à 500 mm.

Si ces distances ne peuvent pas être obtenues, il est nécessaire de prévoir des dispositifs de protection. • Les commandes fixes doivent toutes être clairement visibles après l'installation et être positionnées de manière à ce que la partie guidée soit directement visible mais à l'écart des parties en mouvement. Toute commande à action maintenue doit être installée à une hauteur minimum de 1,5 m par rapport au sol et doit être inaccessible au public. • En cas de fonctionnement à action maintenue, doter l'installation d'un bouton d'ARRÊT permettant la mise hors tension de l'automatisme et donc le blocage du mouvement de la partie guidée. • À défaut d'étiquette, en appliquer une permanente qui décrive comment utiliser le mécanisme de déblocage manuel et la positionner près de l'élément d'actionnement. • S'assurer que l'automatisme a bien été réglé comme il faut et que les dispositifs de sécurité et de protection, tout comme le déblocage manuel, fonctionnent correctement. • Avant la livraison à l'utilisateur, vérifier la conformité de l'installation aux normes harmonisées et aux exigences essentielles de la Directive Machines 2006/42/CE. • Les éventuels risques résiduels doivent être signalés à l'utilisateur final par le biais de pictogrammes spécifiques bien en vue qu'il faudra lui expliquer. • Au terme de l'installation, appliquer la plaque d'identification de la machine dans une position bien en vue. • Si le câble d'alimentation est endommagé, son remplacement doit être effectué par le producteur, ou par son service d'assistance technique agréé, ou par une personne dûment qualifiée afin de prévenir tout risque. • Conserver ce manuel dans le dossier technique avec les manuels des autres dispositifs utilisés pour la réalisation du système d'automatisme. • Il est recommandé de remettre à l'utilisateur final tous les manuels d'utilisation des produits composant la machine.

MISE AU REBUT ET ÉLIMINATION

✂ CAME S.p.A. adopte dans ses établissements un Système de Gestion Environnementale certifié et conforme à la norme UNI EN ISO 14001 qui garantit le respect et la sauvegarde de l'environnement. Nous vous demandons de poursuivre ces efforts de sauvegarde de l'environnement, que CAME considère comme l'un des fondements du développement de ses propres stratégies opérationnelles et de marché, en observant tout simplement de brèves indications en matière d'élimination :

♻ ÉLIMINATION DE L'EMBALLAGE

Les composants de l'emballage (carton, plastiques, etc.) sont assimilables aux déchets urbains solides et peuvent être éliminés sans aucune difficulté, en procédant tout simplement à la collecte différenciée pour le recyclage.

Avant d'effectuer ces opérations, il est toujours recommandé de vérifier les normes spécifiques en vigueur sur le lieu d'installation.

NE PAS JETER DANS LA NATURE !

♻ ÉLIMINATION DU PRODUIT

Nos produits sont réalisés à partir de différents matériaux. La plupart de ces matériaux (aluminium, plastique, fer, câbles électriques) sont assimilables aux déchets urbains solides. Ils peuvent être recyclés au moyen de la collecte et de l'élimination différenciées auprès des centres autorisés.

D'autres composants (cartes électroniques, piles des émetteurs, etc.) peuvent par contre contenir des substances polluantes. Il faut donc les désinstaller et les remettre aux entreprises autorisées à les récupérer et à les éliminer.

Avant d'effectuer ces opérations, il est toujours recommandé de vérifier les normes spécifiques en vigueur sur le lieu d'élimination.

NE PAS JETER DANS LA NATURE !

DONNÉES ET INFORMATIONS SUR LE PRODUIT

Légende

📖 Ce symbole indique des parties à lire attentivement.

⚠ Ce symbole indique des parties concernant la sécurité.

✂ Ce symbole indique ce qui doit être communiqué à l'utilisateur.

Les dimensions sont exprimées en millimètres, sauf indication contraire.

Description

801QA-0060

ZLX24SA - Armoire de commande multifonctions alimentée en 230 VAC, pour portails battants à deux vantaux 24 V, avec afficheur graphique de programmation et de signalisation, autodiagnostic des dispositifs de sécurité, Adaptive Speed & Torque Technology, BUS CXN, 4 entrées de sécurité et possibilité de mémoriser jusqu'à 1 000 utilisateurs.

801QA-0080

ZLX24SR - Armoire de commande multifonctions alimentée en 120 VAC, pour portails battants à deux vantaux 24 V, avec afficheur graphique de programmation et de signalisation, autodiagnostic des dispositifs de sécurité, Adaptive Speed & Torque Technology, BUS CXN et 4 entrées de sécurité et possibilité de mémoriser jusqu'à 1 000 utilisateurs.

Utilisation prévue

📖 Avec la connexion du module Green Power à l'armoire de commande, les installations finales entrent dans le champ d'application du règlement (UE) 2023/826 ; environnement « domestique ou bureau ».

Données techniques

MODÈLES	ZLX24SA	ZLX24SR
Alimentation (V - 50/60 Hz)	230 AC	120 AC
Alimentation moteur (V)	36 DC	36 DC
Alimentation carte (V)	26 AC	26 AC
Puissance (W)	360	360
Thermo-protection transformateur (°C)	120	120
Couleur	RAL 7040	RAL 7040
Température de fonctionnement (°C)	-20 ÷ +55	-20 ÷ +55
Température de stockage (°C)*	-25 ÷ +70	-25 ÷ +70
Encodeur	OUI	OUI
Degré de protection (IP)	54	54
Classe d'isolation	I	I
Durée de vie moyenne (Cycles)**	100.000	100.000

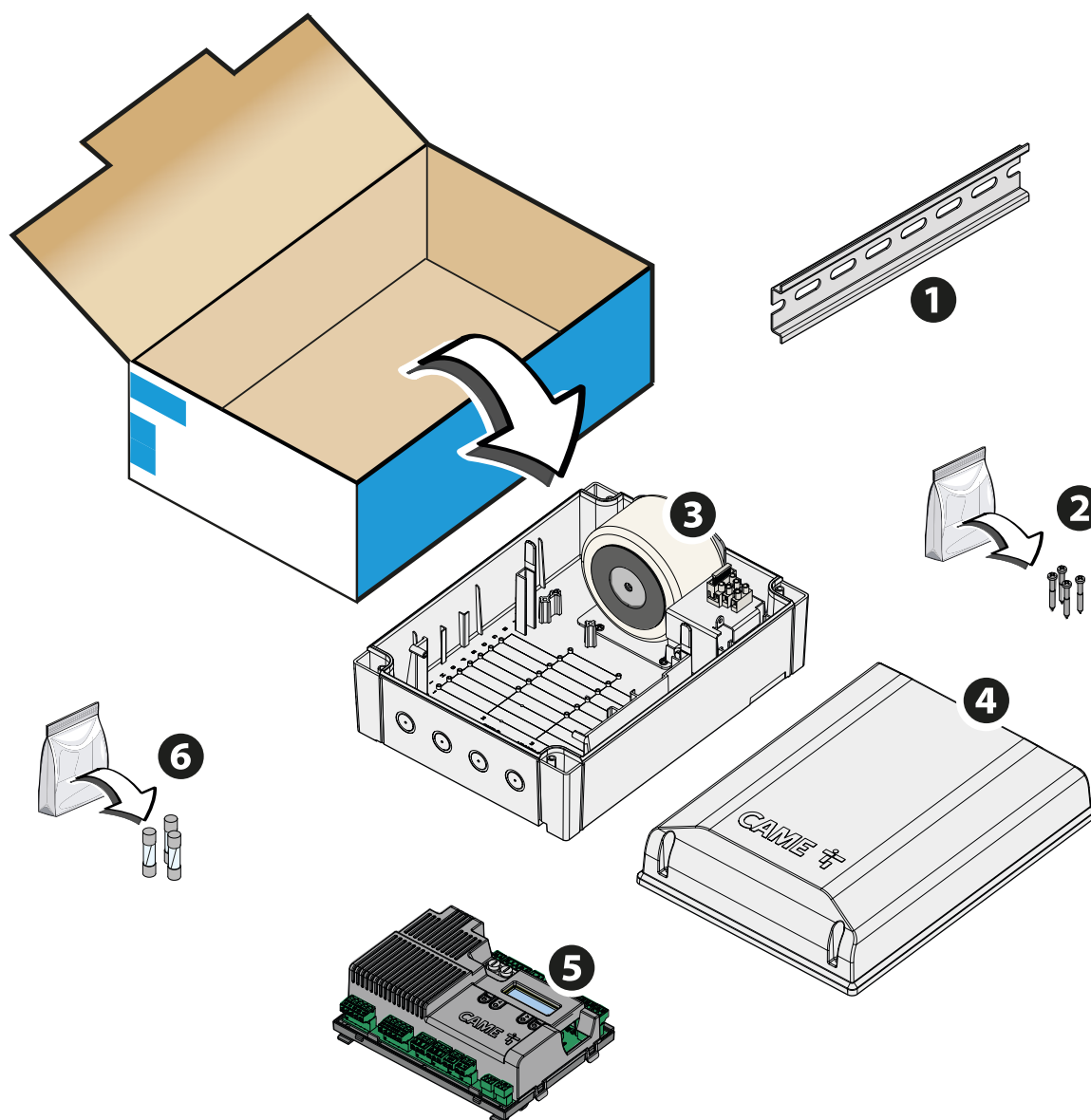
(*) Avant l'installation, le produit doit être maintenu à température ambiante en cas de stockage ou de transport à des températures très basses ou très élevées.

(**) La durée de vie moyenne du produit est purement indicative et estimée en tenant compte des conditions conformes d'utilisation, d'installation et d'entretien. Elle est également influencée par d'autres facteurs tels que les conditions climatiques et environnementales (consulter l'éventuel tableau MCBF).

Tableau des fusibles

MODÈLES	ZLX24SA	ZLX24SR
Fusible de ligne	3,15 A F	4 A F
Fusible carte	1,6 A T	1,6 A T
Fusible accessoires	1,6 A F	1,6 A F

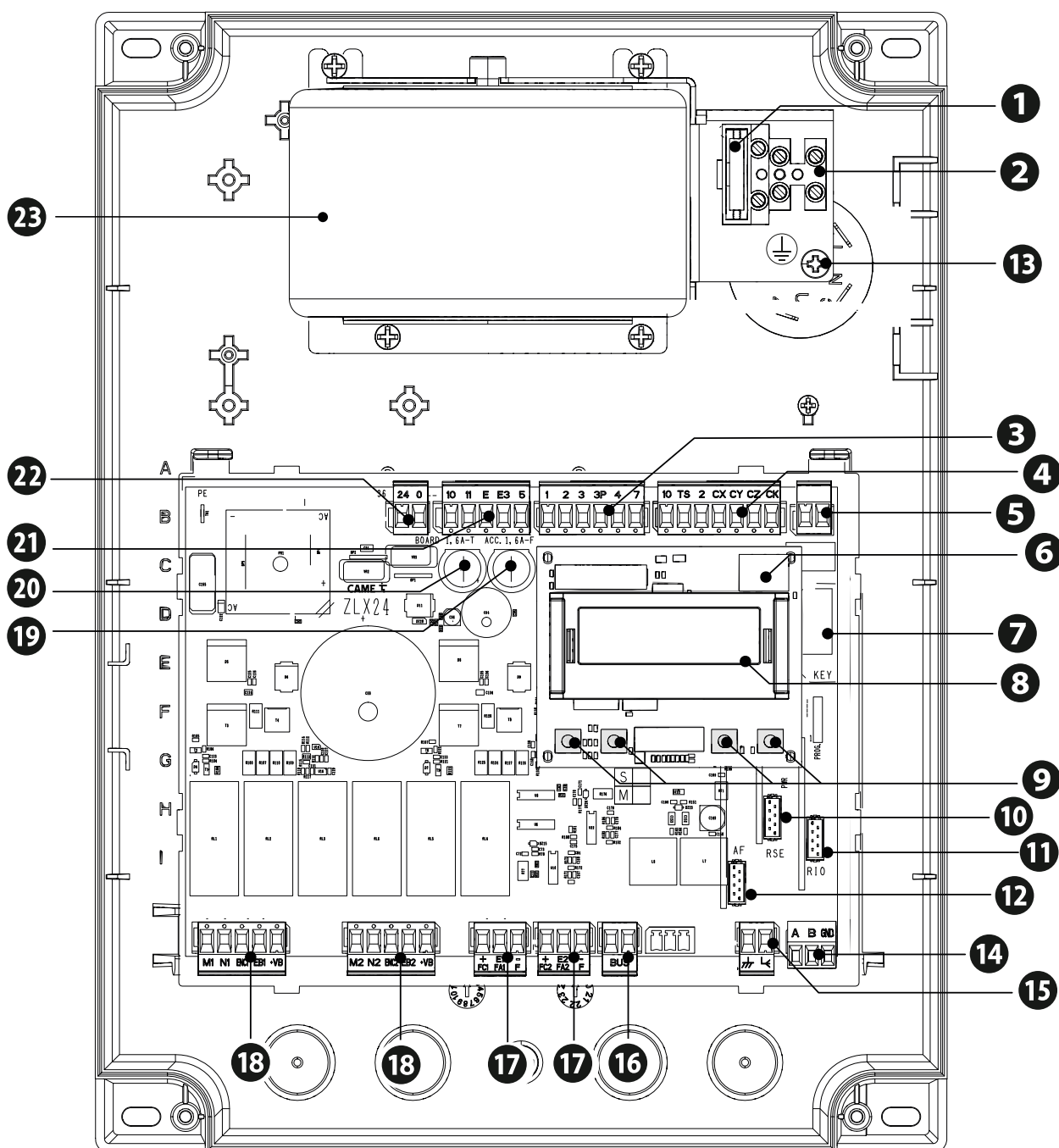
Description des parties



- | | |
|--|---|
| ❶ Barre DIN | ❷ Vis de fixation du couvercle |
| ❸ Fond de l'armoire de commande avec transformateur et bornier pour l'alimentation | ❹ Couvercle armoire de commande |
| | ❺ Carte électronique avec support et couverture |
| | ❻ Fusibles de rechange |

Armoire de commande

- ❶ Fusible de ligne
- ❷ Bornier d'alimentation
- ❸ Bornier de connexion des dispositifs de commande
- ❹ Bornier de connexion des dispositifs de sécurité
- ❺ Bornier pour la sortie B1-B2
- ❻ Connecteur pour la carte Memory Roll
- ❼ Connecteur pour CAME KEY
- ❽ Afficheur
- ❾ Touches de programmation
- ❿ Connecteur pour la carte RSE
- ⓫ Connecteur pour la carte RIO CONN
- ⓫ Connecteur pour carte radiofréquence enfichable (AF)
- ⓫ Point de masse en étoile
- ⓫ Bornier pour la connexion CRP
- ⓫ Bornier de connexion de l'antenne
- ⓫ Bornier pour accessoires BUS CXN
- ⓫ Bornier de connexion des minirupteurs de fin de course et/ou encodeurs
- ⓫ Bornier de connexion du motoréducteur avec encodeur ou avec interrupteur de ralentissement et serrure de verrouillage électrique
- ⓫ Fusible pour les accessoires
- ⓫ Fusible pour la carte électronique
- ⓫ Bornier de connexion des dispositifs de signalisation
- ⓫ Bornier pour l'alimentation de la carte électronique
- ⓫ Transformateur



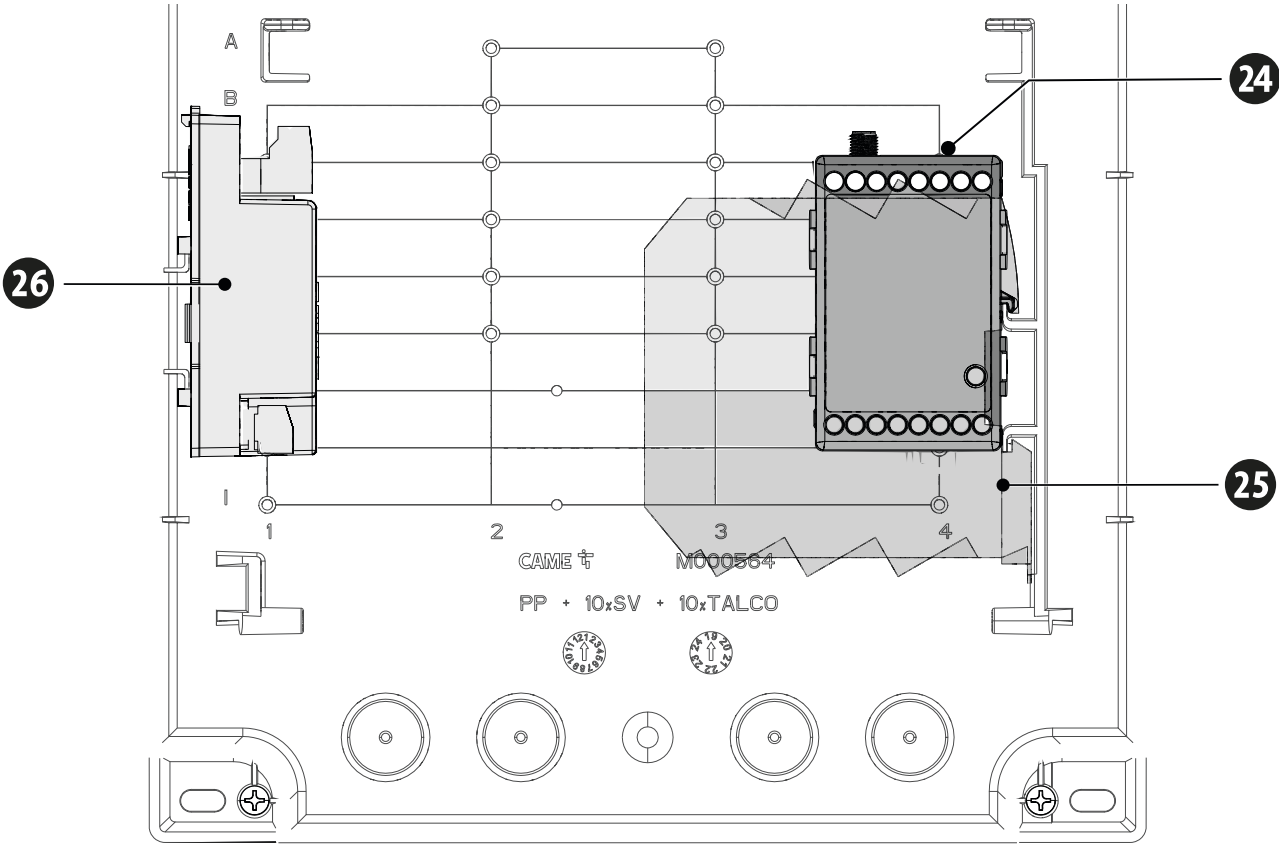
Accessoires en option

- 24

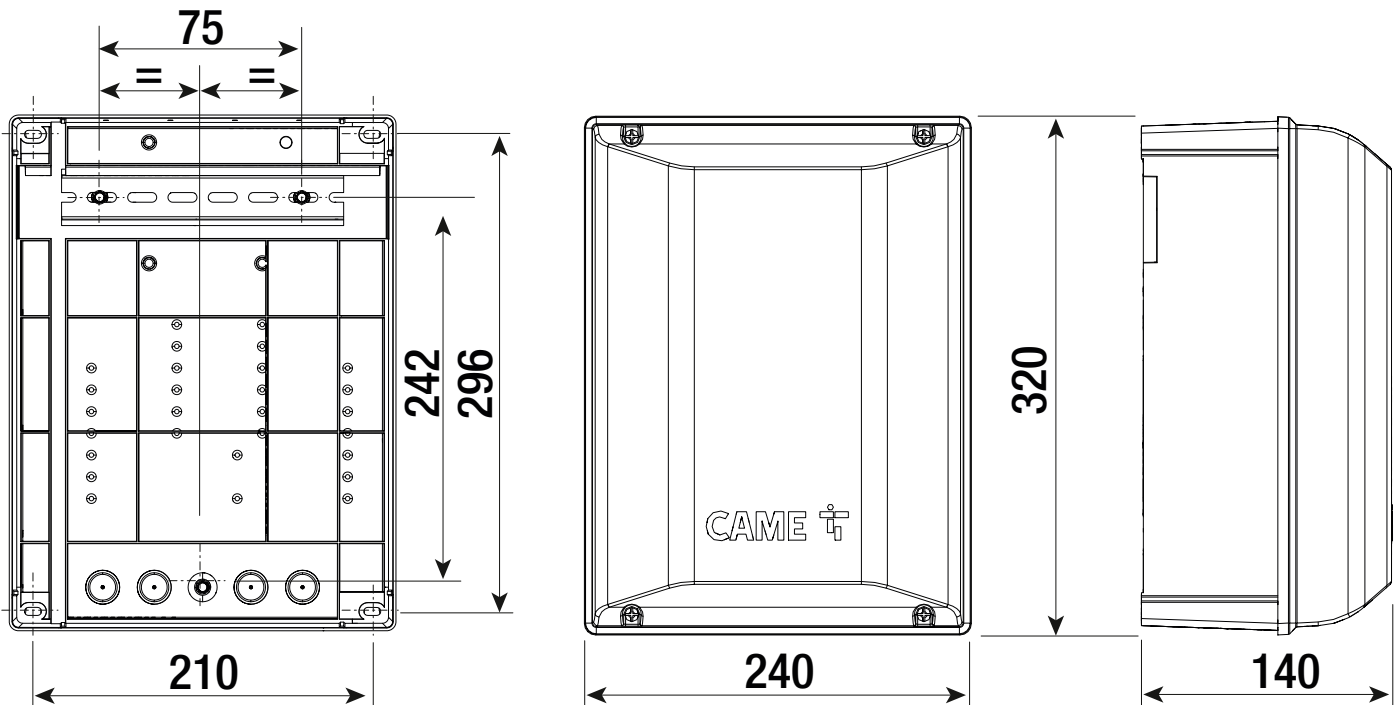
Module RGSM001 (806SA-0010)
- 25

Module SMA (009SMA)
- 26

Carte recharge batterie RLB (002RLB)
-  Pour gérer tous les moteurs prévus par l'armoire de commande, utiliser deux batteries de 7Ah (846XG-0030) à installer sur une armoire externe.



Dimensions



Types de câbles et épaisseurs minimum

Longueur du câble (m)	jusqu'à 20	de 20 à 30
Alimentation 230 VAC	3G x 1,5 mm ²	3G x 2,5 mm ²
Feu clignotant 24 VAC/DC	2 x 0,5 mm ²	2 x 0,5 mm ²
Clignotant 230 VAC	2 x 1 mm ²	2 x 1 mm ²
Photocellules TX	2 x 0,5 mm ²	2 x 0,5 mm ²
Photocellules RX	4 x 0,5 mm ²	4 x 0,5 mm ²
Serrure électrique ou électro-aimant	2 x 1 mm ²	2 x 1,5 mm ²
Dispositifs de commande	*n° x 0,5 mm ²	*n° x 0,5 mm ²

*n° = voir les instructions de montage du produit

Attention : la section du câble est approximative car elle varie en fonction de la puissance du moteur et de la longueur du câble.

📖 En cas d'alimentation en 230 V et d'une utilisation en extérieur, adopter des câbles H05RN-F conformes à la norme IEC 60245 (IEC 57) ; en intérieur, utiliser par contre des câbles H05VV-F conformes à la norme IEC 60227 (IEC 53) ; Pour les alimentations jusqu'à 48 V, il est possible d'utiliser des câbles FROR 20-22 II conformes à la norme EN 50267-2-1 (CEI).

📖 Pour la connexion de l'antenne, utiliser un câble RG58 (jusqu'à 5 m).

📖 Pour la connexion CRP, utiliser un câble UTP CAT5 (jusqu'à 1000 m).

📖 Si la longueur des câbles ne correspond pas aux valeurs indiquées dans le tableau, déterminer la section des câbles en fonction de l'absorption effective des dispositifs connectés et selon les prescriptions de la norme CEI EN 60204-1.

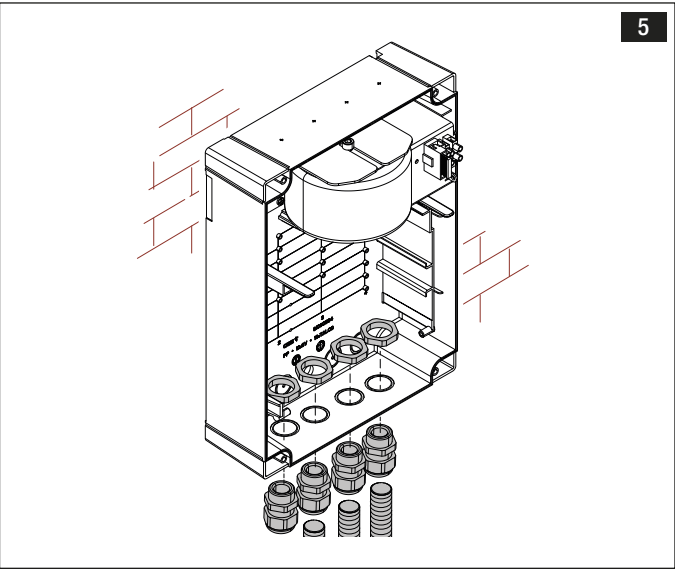
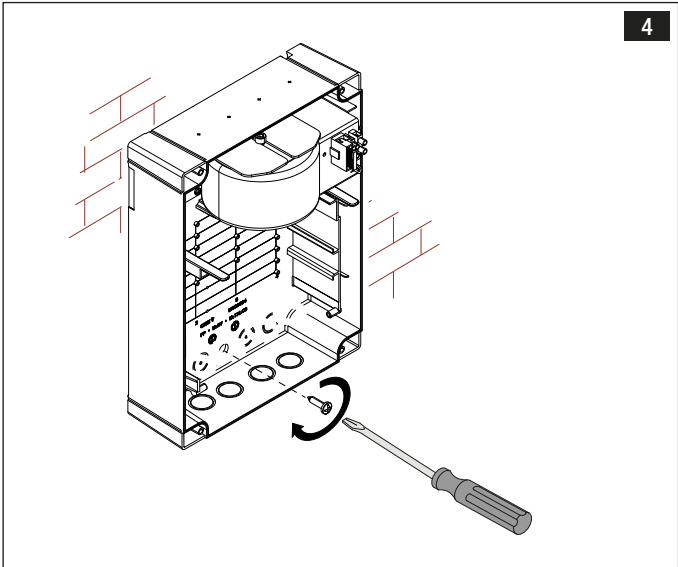
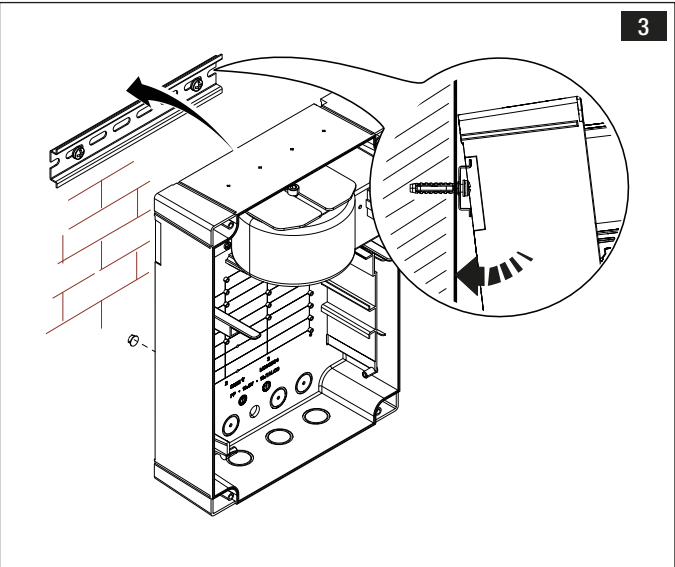
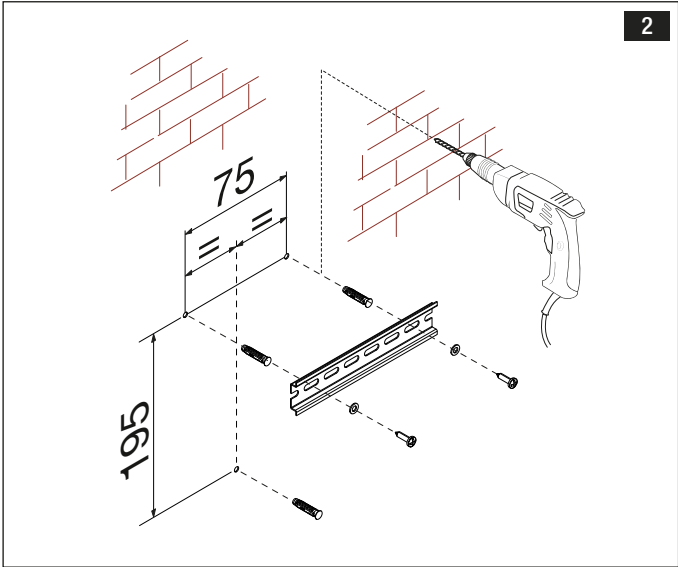
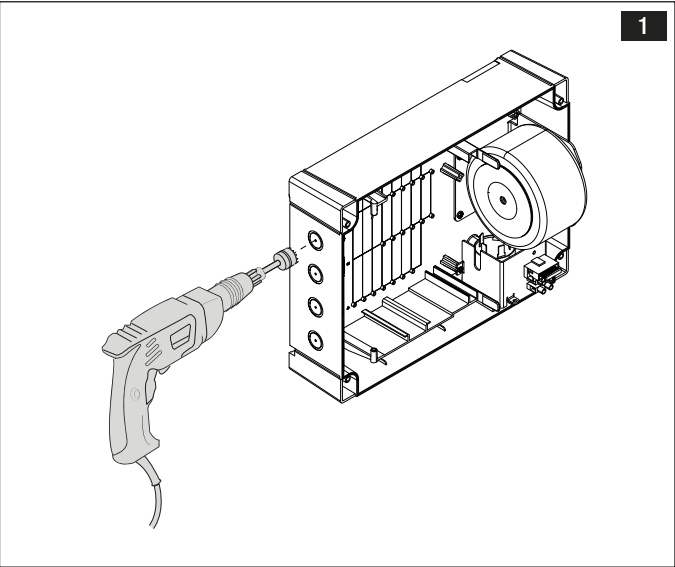
📖 Pour les connexions prévoyant plusieurs charges sur la même ligne (séquentielles), les dimensions indiquées dans le tableau doivent être réévaluées en fonction des absorptions et des distances effectives. Pour les connexions de produits non indiqués dans ce manuel, considérer comme valable la documentation jointe à ces derniers.

📖 Pour connecter l'encodeur, utiliser un câble type FRORPU 3 x 0,5 mm² ou un câble fourni par la société CAME (code article 801XA-0020).

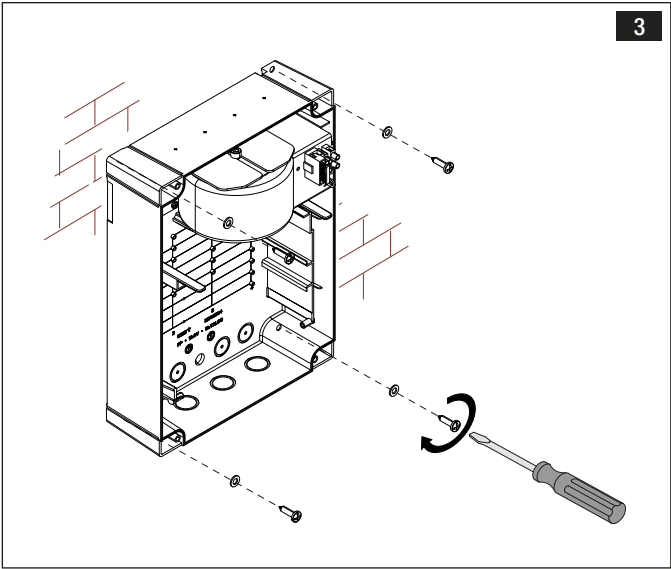
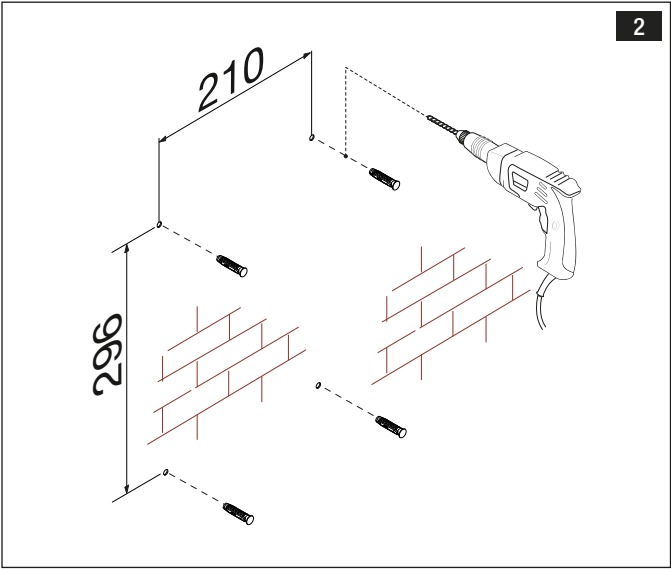
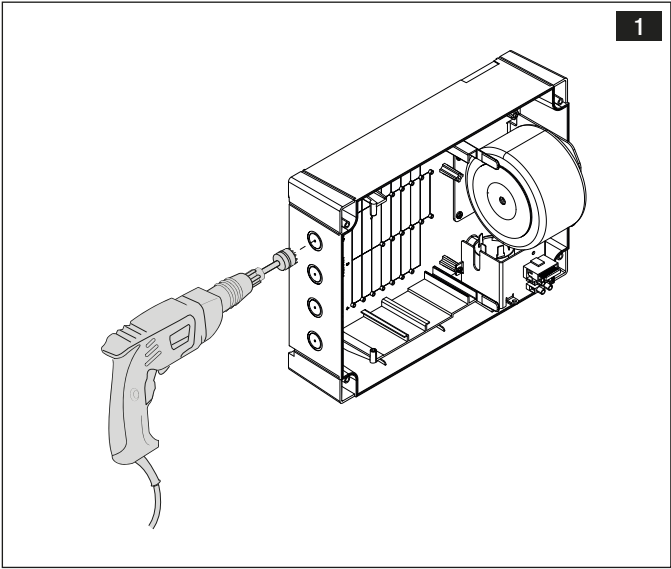
INSTALLATION

Fixation de l'armoire de commande

Barre DIN



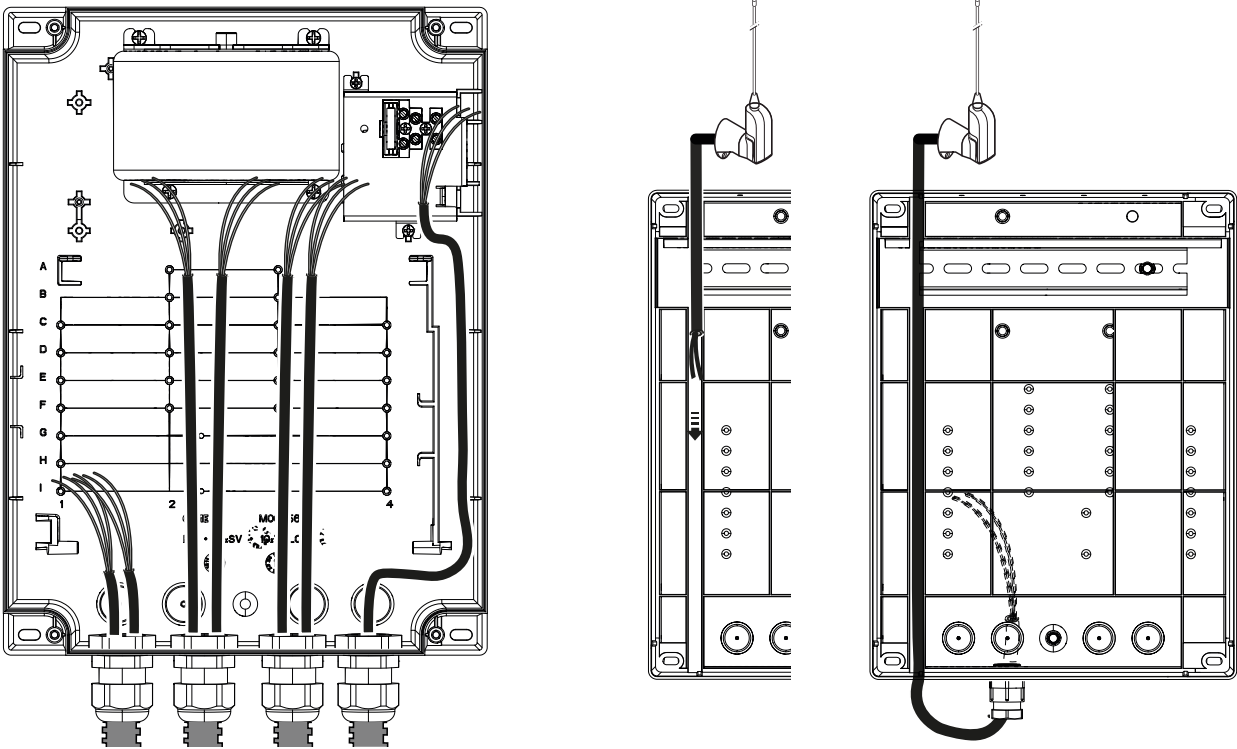
Fixation au mur



BRANCHEMENTS ÉLECTRIQUES

Passage des câbles électriques

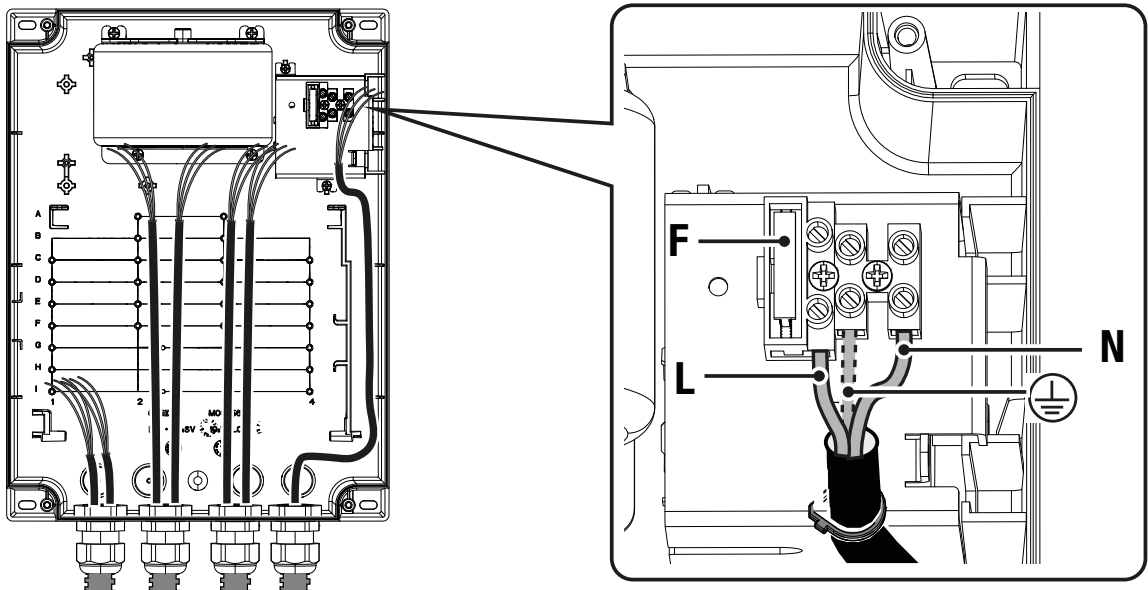
- Effectuer les branchements électriques selon les dispositions en vigueur.
- Utiliser des passe-câbles à gaine annelée pour connecter les dispositifs à l'armoire de commande. Un de ces passe-câbles ne doit être destiné qu'au câble d'alimentation.

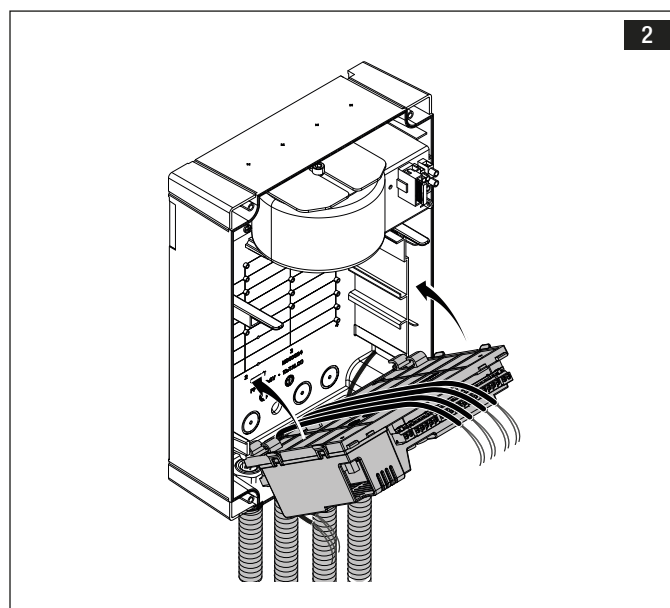
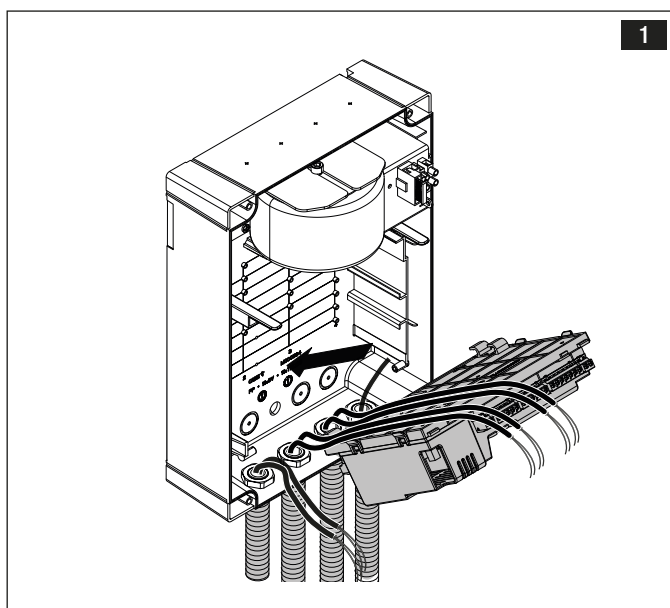


Connexions au réseau électrique

Alimentation 230/120 V AC - 50/60 Hz

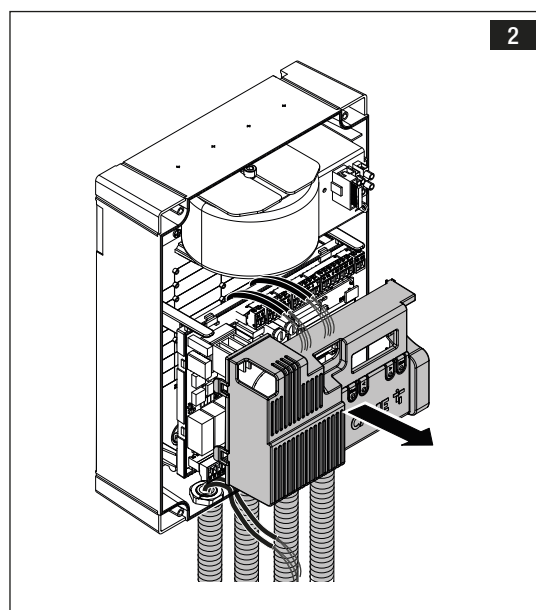
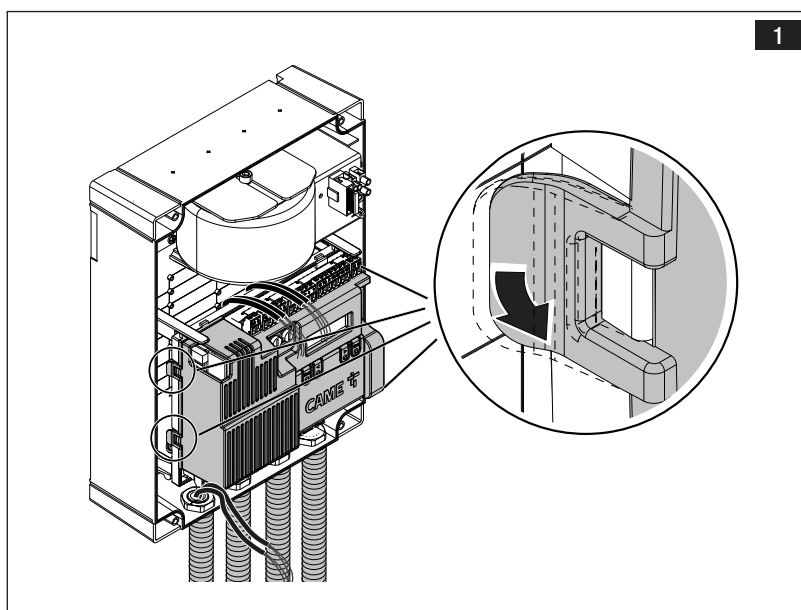
- Le collier de fixation des câbles n'est pas fourni.
- L** - Câble de phase **N** - Câble neutre **F** - Fusible de ligne  - Câble de mise à la terre





Enlever le couvercle de la carte

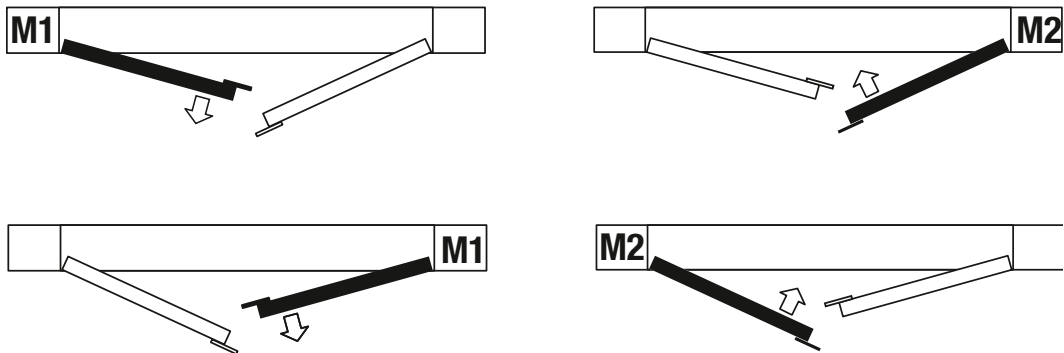
📖 Si nécessaire ou pour l'installation de cartes enfichables, il est possible d'enlever le couvercle comme indiqué sur les photos.



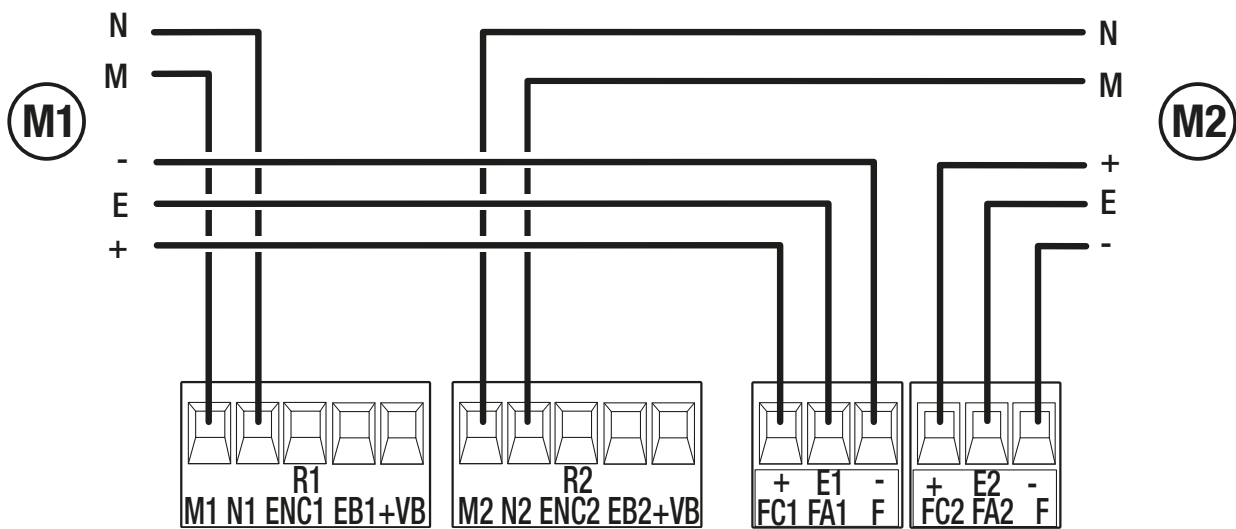
Connexion motoréducteurs pour automatismes battants

M1 = Motoréducteur retardé durant la phase d'ouverture **M2** = Motoréducteur retardé durant la phase de fermeture

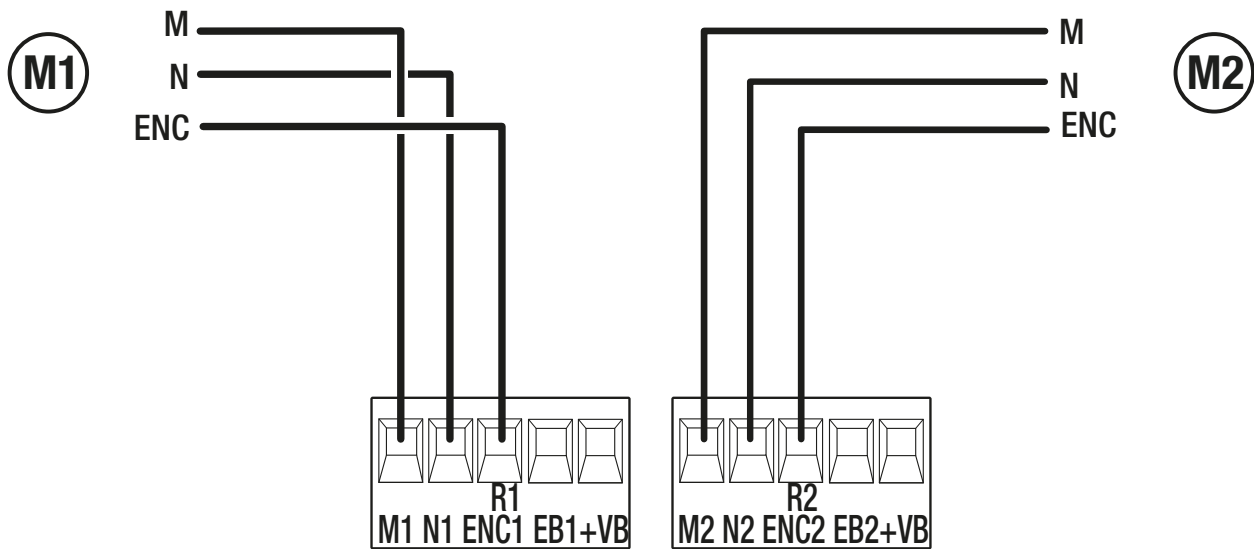
En cas d'installation avec un seul motoréducteur, les branchements électriques doivent être effectués sur le motoréducteur (M2).



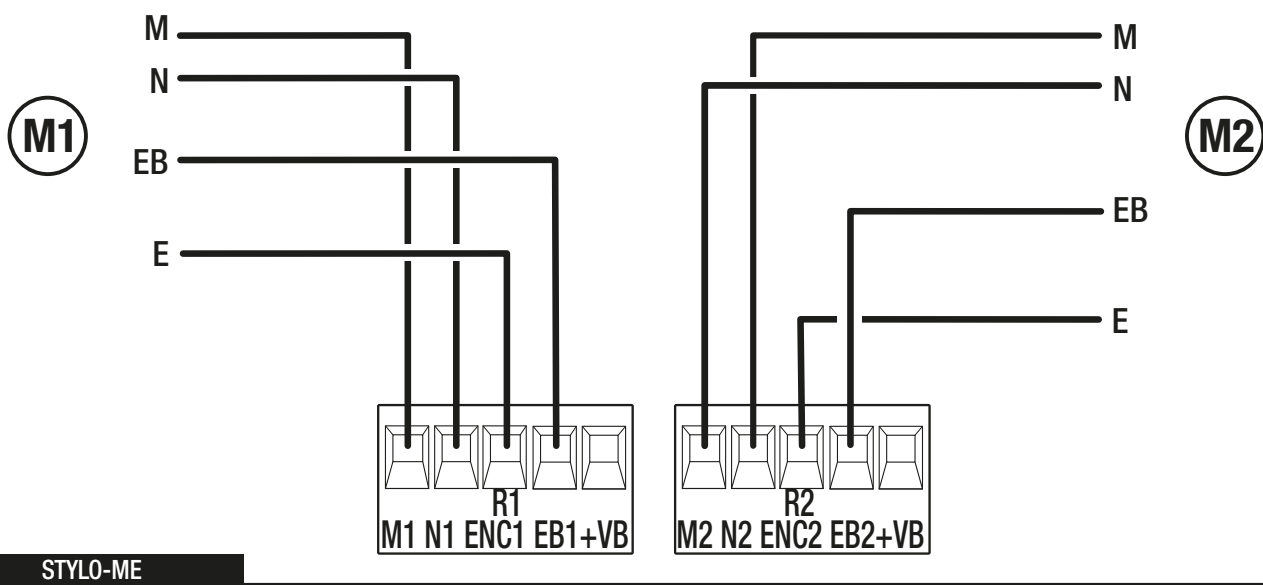
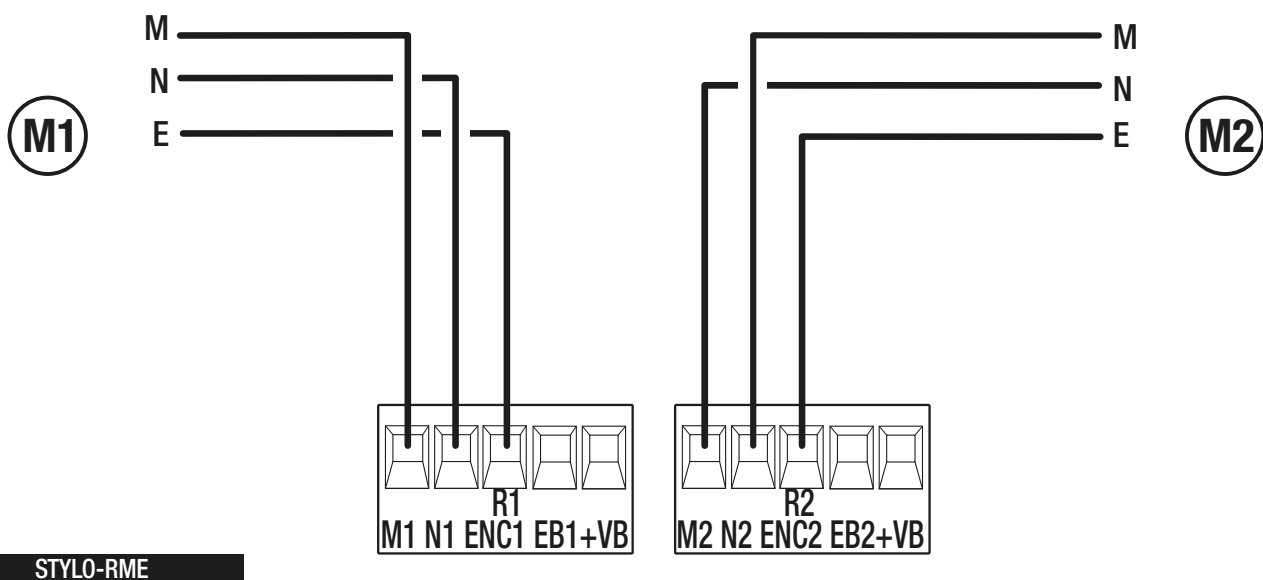
Motoréducteurs avec encodeur



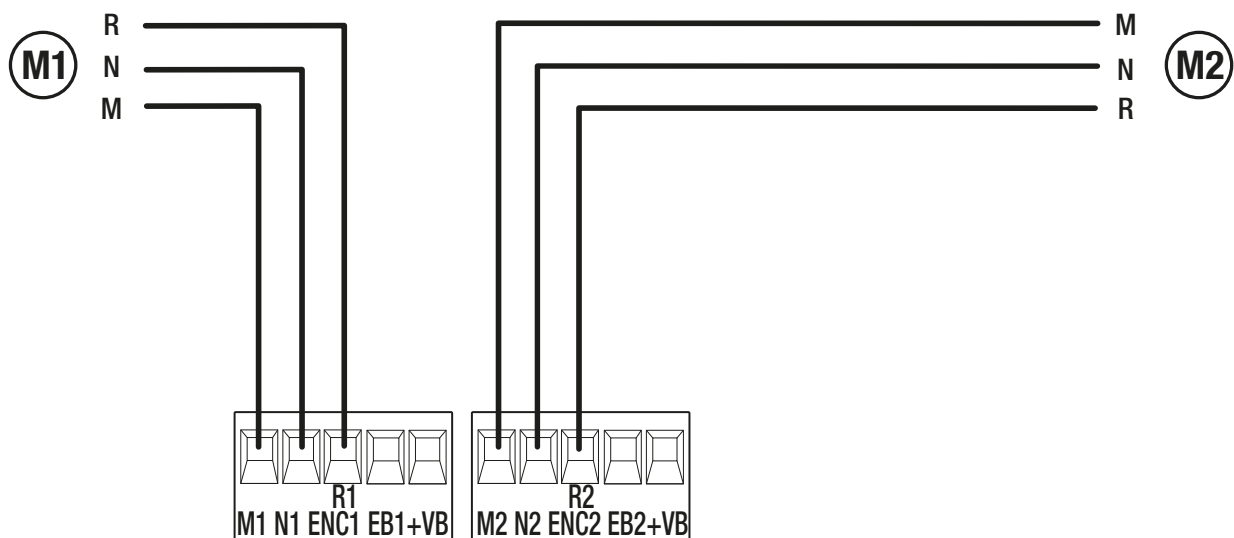
FROG-A24E / FERNI / FERNI-V / F4024E / F4024EP / ATI30DGF / ATI50DGF



ATS / AXO / FTX / FAST-70 / AMICO / AXI

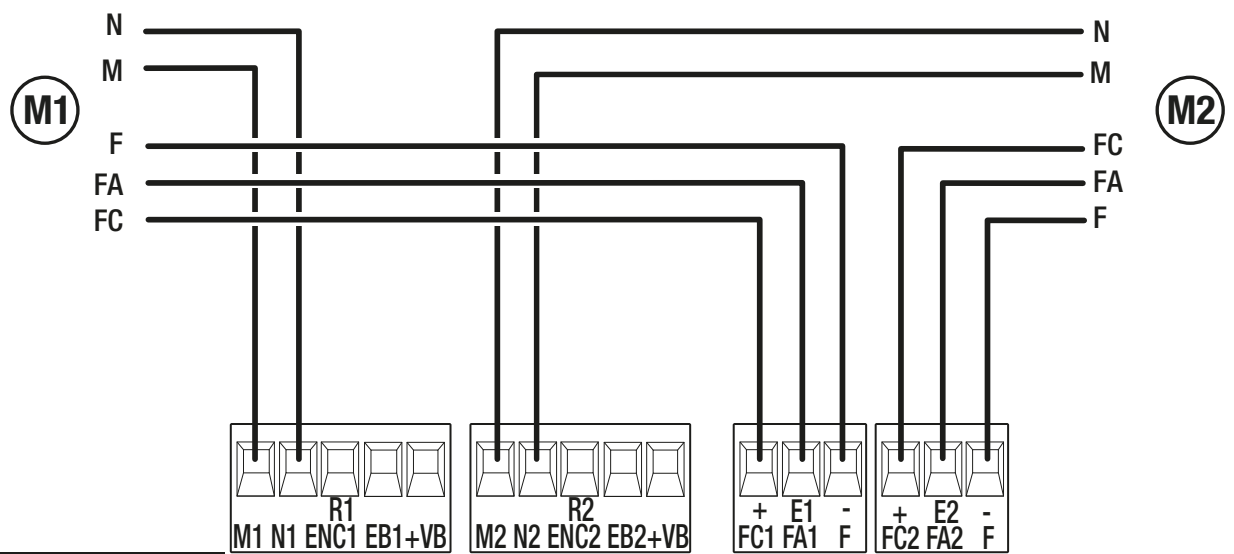


Motoréducteur avec interrupteur de ralentissement

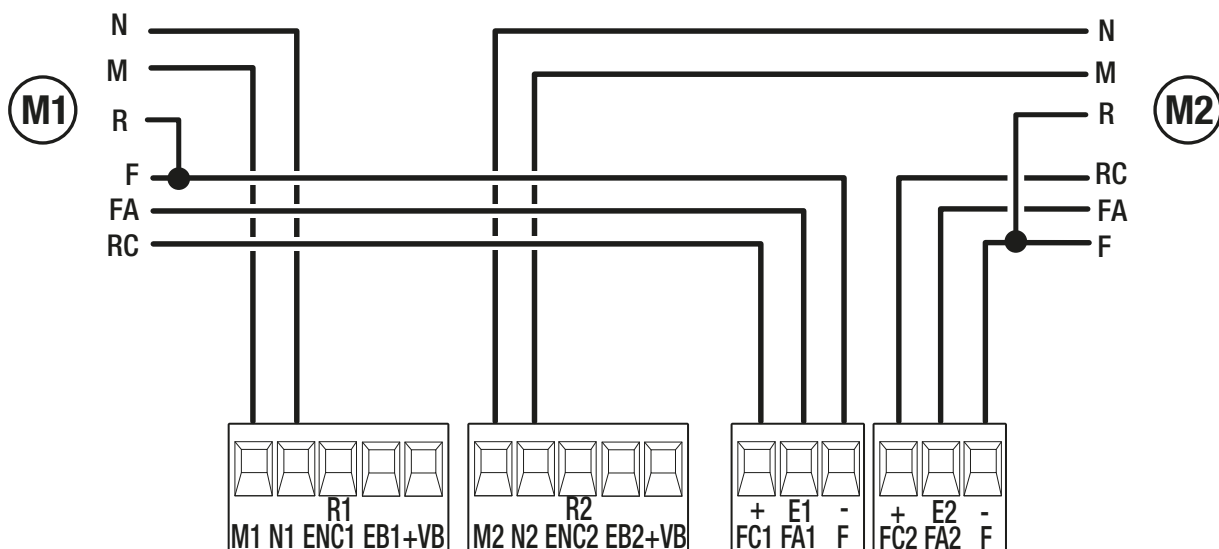


A3024N / A5024N / F7024N*

(*) En présence du moteur F7024N, s'assurer que les micro-interrupteurs de fin de course ne sont pas enfoncés en même temps après l'installation. Pour la programmation, consulter le paragraphe [Mise en fonction avec moteur F7024N].

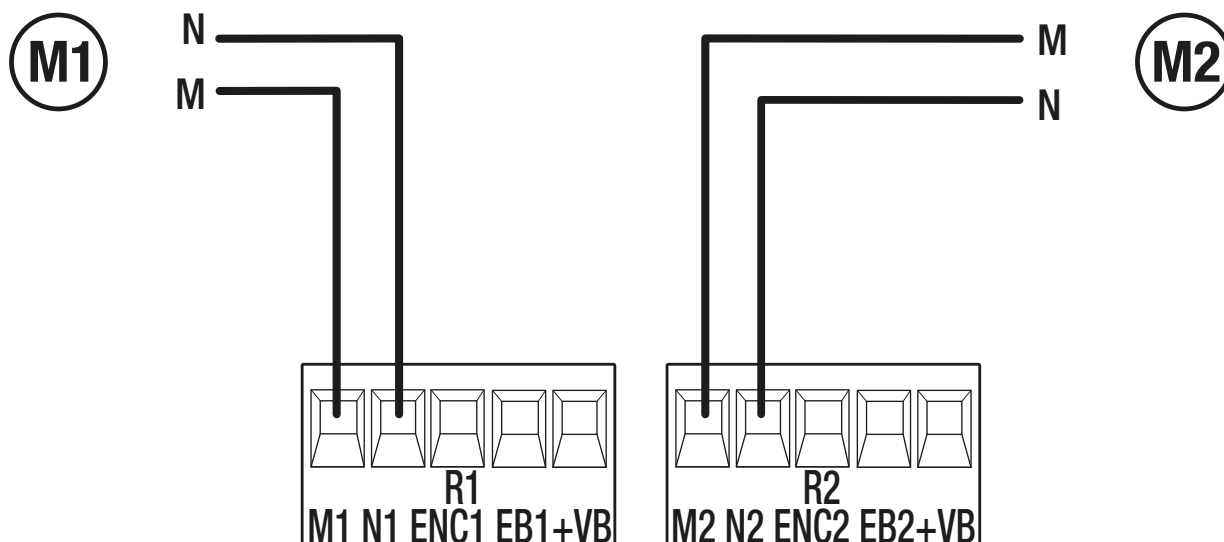


FR0G-A24



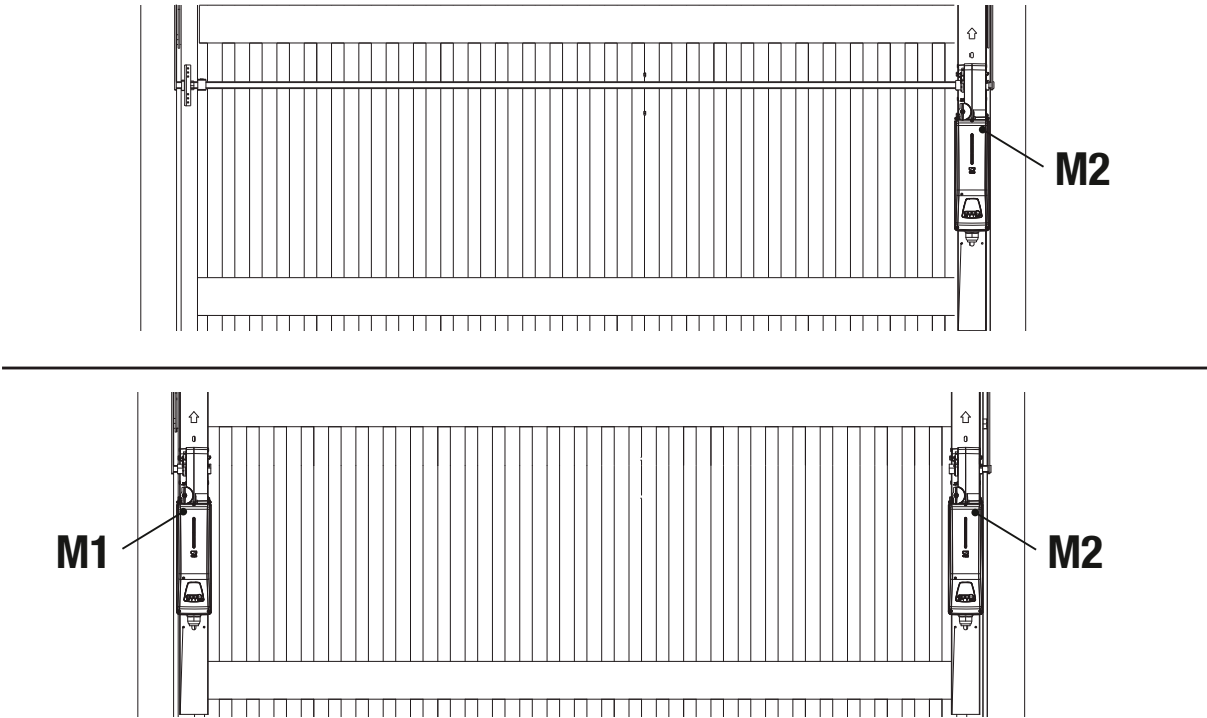
F1024

Motoréducteur sans encodeur



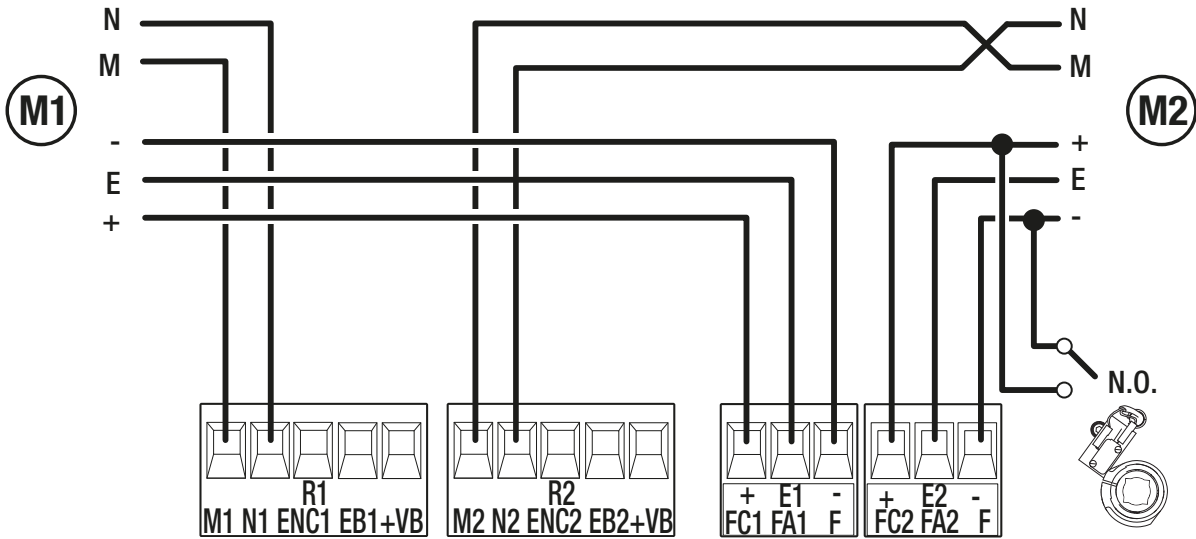
Motoréducteurs pour automatismes basculants

M1 et M2 sont contrôlés en modalité synchronisée et effectuent les mêmes mouvements.



En cas d'installation avec un seul motoréducteur, les branchements électriques doivent être effectués sur le motoréducteur (M2).

⚠ S'assurer que la fonction [Type moteur] est bien configurée sur EM4024.



EM4024

Connexion accessoires

Sortie alimentation pour accessoires 24 V

📖 La puissance totale des sorties indiquées ci-dessous ne doit pas dépasser la puissance maximale de la sortie [Accessoires]

Dispositif	Sortie	Alimentation (V)	Puissance max. (W)
Accessoires	10 - 11	26 AC	20
Clignotant	10 - E	26 AC	10
Lampe supplémentaire	10 - E3	26 AC	10
Voyant passage ouvert	10 - 5	26 AC	3
Serrure de verrouillage électrique	+VB - EB1	12 AC/DC	15
Électro-aimant	+VB - EB1	24 DC	15

Connexion BUS CXN

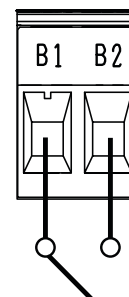
⚠ La sortie n'a été prévue que pour les accessoires CAME BUS CXN.

Dispositif	Sortie	Alimentation (V)	Puissance max. (W)
BUS CXN	BUS	15 DC	15

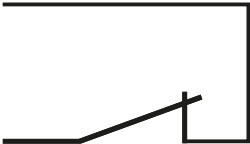
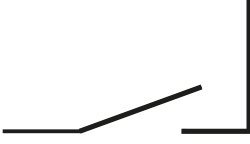
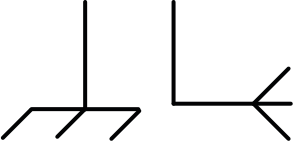
Sortie connexions auxiliaires

📖 Voir fonction [Sortie B1-B2].

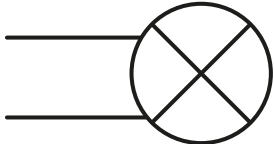
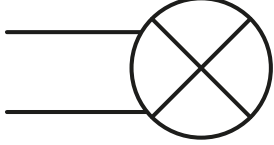
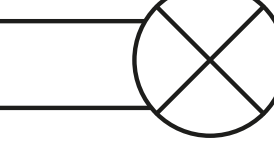
Dispositif	Sortie	Courant nominal (A)	Courant nominal (V)
Contact auxiliaire	B1 - B2	1	24 AC/DC



Dispositifs de commande

1 2		Bouton d'ARRÊT (contact NF) Arrête l'automatisme et désactive l'éventuelle fermeture automatique. Utiliser un dispositif de commande pour reprendre le mouvement. 📖 Si le contact est utilisé, il doit être activé pendant la programmation. 📖 Voir fonction [Arrêt Total].
2 3		Dispositif de commande (contact NO) Commande Ouverture 📖 Avec fonction [Action maintenue] activée, la configuration d'un dispositif de commande en OUVERTURE est obligatoire.
2 3P		Dispositif de commande (contact NO) Commande Ouverture Partielle ou Piétons 📖 Voir fonction [Réglage ouverture partielle].
2 4		Dispositif de commande (contact NO) Commande Fermeture 📖 Avec fonction [Action maintenue] activée, la configuration d'un dispositif de commande en FERMETURE est obligatoire.
2 7		Dispositif de commande (contact NO) Commande Pas-à-pas Commande séquentielle 📖 Voir fonction [Commande 2 -7].
		Antenne avec câble RG58 Utiliser cette borne pour la connexion de l'antenne.

Dispositifs de signalisation

10 E3		Lampe supplémentaire Permet d'augmenter l'éclairage de la zone de manœuvre. 📖 Voir fonction [Lampe supplémentaire].
10 E		Clignotant Clignote durant les phases d'ouverture et de fermeture de l'automatisme.
10 5		Témoin état automatisme (Témoin passage ouvert) 📖 Voir fonction [Voyant passage ouvert].

Dispositifs de sécurité

Connecter les dispositifs aux entrées CX, CY, CZ et/ou CK.

Pendant la programmation, configurer le type d'action que le dispositif connecté à l'entrée doit effectuer.

📖 En cas d'utilisation des contacts CX, CY, CZ et CK, les configurer en phase de programmation.

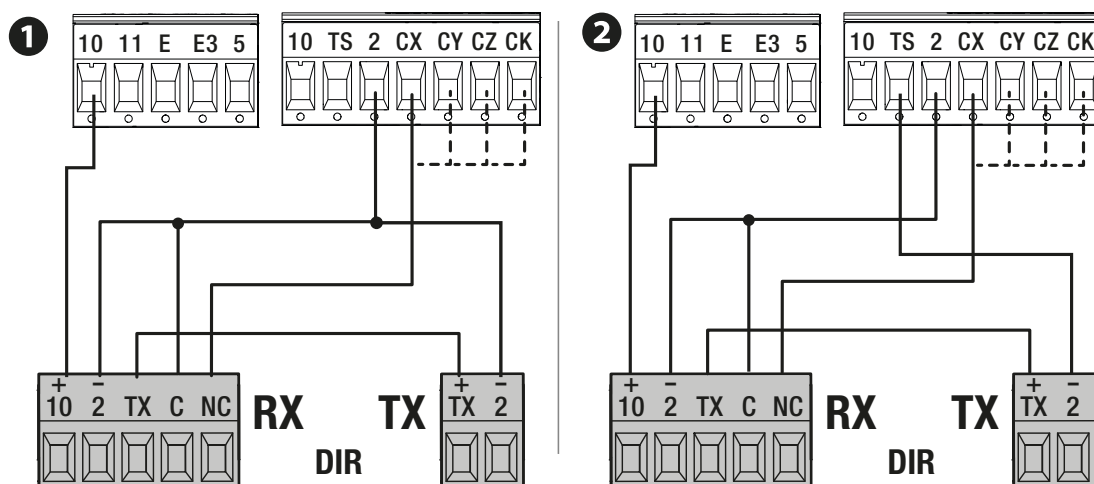
📖 En cas d'installation avec plusieurs paires de photocellules, consulter le manuel de l'accessoire correspondant.

❶ Connexion standard

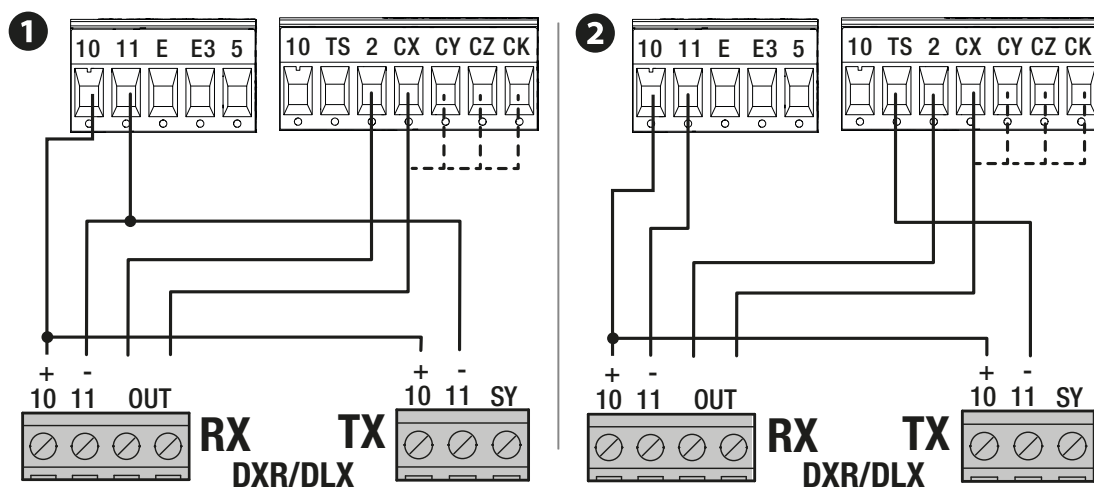
❷ Connexion avec test de sécurité

📖 Voir fonction [F5 - Test dispositifs de sécurité].

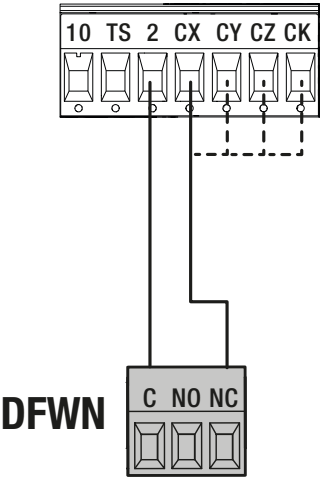
Photocellules DIR



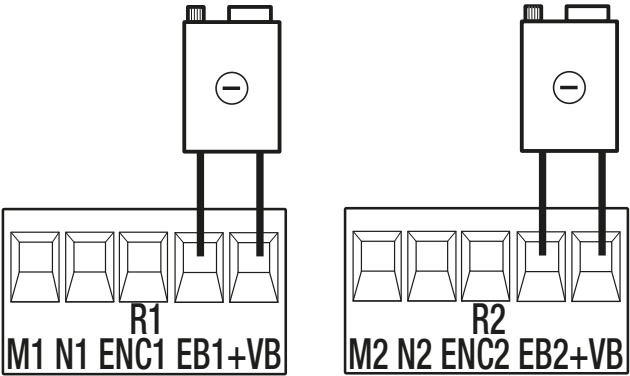
Photocellules DXR / DLX



Bord sensible DFWN



Serrure électrique ou électro-aimant



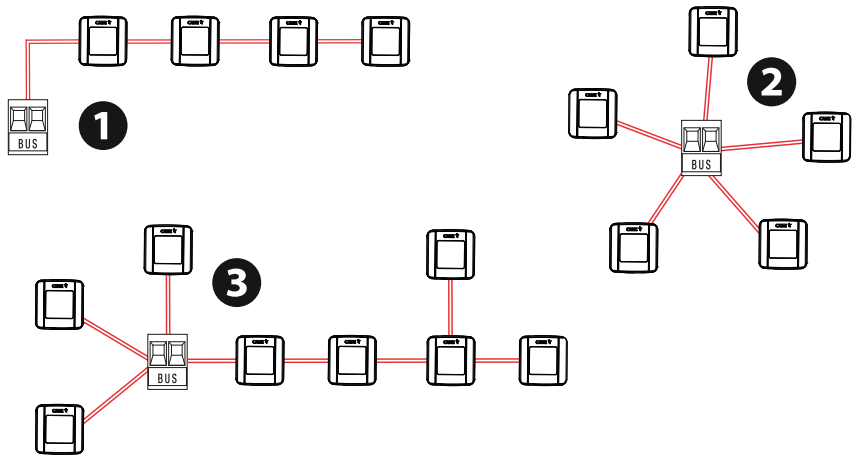
📖 Voir fonction [Serrure].

Connexion accessoires avec système BUS CXN

Le système CXN de CAME est un BUS de communication à 2 fils non polarisé permettant de connecter tous les dispositifs CAME compatibles. La connexion au BUS peut être en chaîne, en étoile ou bien mixte. Il est possible, après le câblage du système et après avoir configuré l'adresse sur chaque dispositif, de configurer la fonctionnalité de chaque accessoire sur l'armoire de commande. Cette méthode permet d'effectuer la configuration sans devoir intervenir ultérieurement sur les accessoires et sur le câblage du système. Le BUS CXN supporte en même temps les dispositifs de commande, les interfaces, les photocellules, les dispositifs de sécurité, les clignotants et les passerelles.

Câblage

- 1 Connexion en chaîne
- 2 Connexion en étoile
- 3 Connexion mixte



Types de câbles et épaisseurs minimum

Longueur segment	De 0 à 15 m	De 15 à 50 m
Feu clignotant KRX BUS (max. 1 par segment)	FROR 2 x 0,5 mm ²	FROR 2 x 1 mm ²
Charge sur le segment inférieur à 20 CXN	FROR 2 x 0,5 mm ²	FROR 2 x 0,5 mm ²
Charge sur le segment supérieur à 20 CXN	FROR 2 x 0,5 mm ²	FROR 2 x 1 mm ²

Le câble ne doit pas être blindé.

La longueur maximale de chaque segment est de 50 mètres. La somme totale des segments ne doit pas dépasser 150 mètres.

Nombre maximum de dispositifs connectables par typologie

Type de dispositif	Nombre maximum de dispositifs par typologie
Sélecteurs	8
Paire de photocellules	8
Interfaces	2
Clignotants	2

Consommation des dispositifs BUS CXN

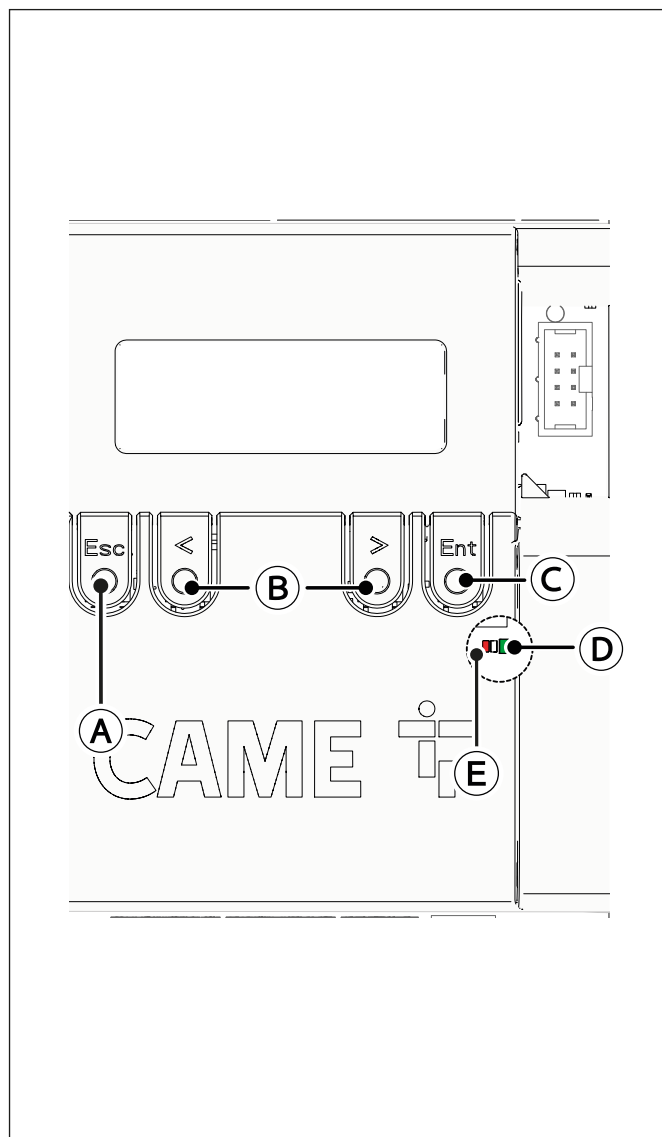


LIEN

La consommation des dispositifs BUS CXN est calculé en CXN Unit. Scanner le code QR pour accéder au tableau interactif des consommations et calculer le nombre maximal de dispositifs BUS pouvant être connectés à l'armoire de commande.

PROGRAMMATION

Fonction des touches de programmation



Ⓐ Touche ESC

La touche **ESC** permet d'effectuer les opérations décrites ci-après.

- Sortir du menu
- Annuler les modifications
- Revenir à la page-écran précédente
- Arrête l'automatisme (hors du menu de programmation)

Ⓑ Touches < >

Les touches < > permettent d'effectuer les opérations décrites ci-après.

- Naviguer dans les options du menu
- Augmenter ou diminuer une valeur
- Ouverture et fermeture de l'automatisme (hors du menu de programmation)
- < Commande fermeture (hors du menu de programmation)
- > Commande ouverture (hors du menu de programmation)

Ⓒ Touche ENTER

La touche **ENTER** permet d'effectuer les opérations décrites ci-après.

- Entrer dans les menus
- Confirmer le choix
- Visualiser le pourcentage d'ouverture des moteurs

Pour visualiser le pourcentage d'ouverture des moteurs, appuyer sur la touche **ENTER** durant une manœuvre.

Appuyer 1 fois sur la touche pour visualiser le pourcentage d'ouverture de M1 (moteur 1)

Appuyer 2 fois sur la touche pour visualiser le pourcentage d'ouverture de M2 (moteur 2)

Appuyer 3 fois sur la touche pour revenir à la page précédente.

Ⓓ LED d'alimentation

La LED s'allume lorsque la carte est alimentée.

Ⓔ LED de programmation

La LED clignote lorsque le firmware est activé et en fonction sur la carte.

Mise en fonction

Au terme des branchements électriques, effectuer la mise en marche. L'opération ne doit être effectuée que par du personnel qualifié et spécialisé.

- » S'assurer que la zone de manœuvre ne présente aucun obstacle.
- » Mettre sous tension et programmer.
- » Commencer la programmation en suivant la **PROCÉDURE GUIDÉE**. (Configuration > Procédure guidée)
- » Au terme de la programmation, contrôler le bon fonctionnement des dispositifs de signalisation, de sécurité et de protection ainsi que le dispositif de déblocage manuel.
- » Effectuer la première manœuvre avec mouvement bien en vue et photocellules activées, y compris avec la commande à distance. La première manœuvre a toujours lieu en ouverture.
- » Attendre l'exécution complète de la manœuvre.

 Appuyer immédiatement sur la touche **ESC** ou le bouton d'ARRÊT (**STOP**) en cas d'anomalies, mauvais fonctionnements, bruit, vibrations suspectes ou comportements imprévus de l'installation.

 Si l'écran affiche le message **AUTO-APPRENTISSAGE NÉCESSAIRE**, il faut absolument effectuer l'auto-apprentissage de la course. L'armoire n'acceptera aucune commande de mouvement à l'exception du test moteur.

Encodeur virtuel

À défaut d'encodeur, la course est gérée par le biais d'un ENCODEUR VIRTUEL.

 **TOUJOURS** effectuer l'auto-apprentissage de la course, comme en cas de moteur avec encodeur.

Pour l'auto-apprentissage, effectuer les opérations décrites ci-après.

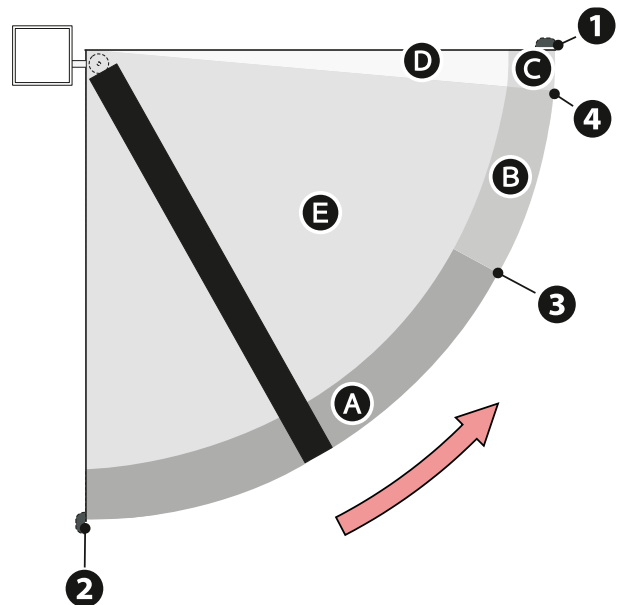
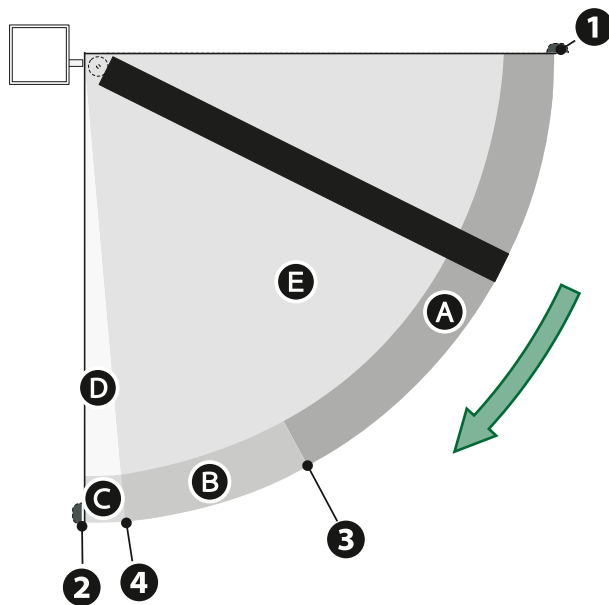
- » Activer la fonction [Auto-apprentissage de la course].
- » Fermeture de M1 avec affichage de CL1 à l'écran. Appuyer sur le bouton ENTER lorsque le vantail s'arrête contre la butée.
- » Fermeture de M2 avec affichage de CL2 à l'écran. Appuyer sur le bouton ENTER lorsque le vantail s'arrête contre la butée.
- » Ouverture de M2 avec affichage d'OP2 à l'écran. Appuyer sur le bouton ENTER lorsque le vantail s'arrête contre la butée.
- » Ouverture de M1 avec affichage d'OP1 à l'écran. Appuyer sur le bouton ENTER lorsque le vantail s'arrête contre la butée.

L'écran affiche le symbole d'auto-apprentissage terminé.

Représentation graphique des vitesses, ralentissements et rapprochements d'un vantail

- ❶ Fin de course en fermeture
- ❷ Fin de course en ouverture
- ❸ Point de ralentissement en ouverture ou fermeture
- ❹ Point de rapprochement en ouverture ou fermeture

- A Vitesse d'ouverture ou de fermeture
- B Vitesse de ralentissement en ouverture ou fermeture
- C Vitesse de rapprochement (fixe)
- D Zone d'arrêt du mouvement en cas d'obstacle
- E Zone d'inversion du mouvement en cas d'obstacle

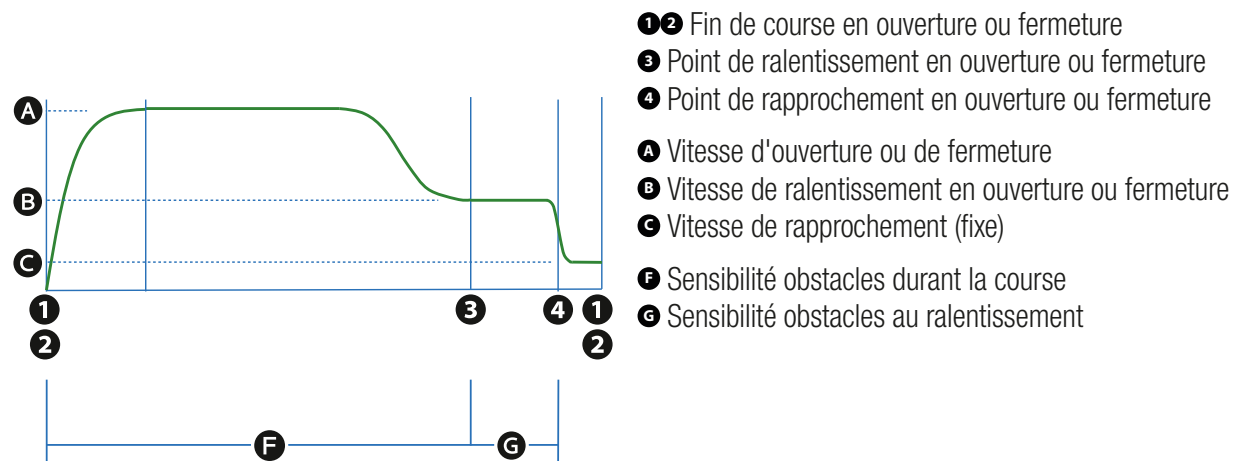


Représentation graphique des courbes de vitesse en marche, au ralentissement et au rapprochement.

Le passage entre les différentes vitesses se produit toujours avec une rampe d'accélération/décélération douce.

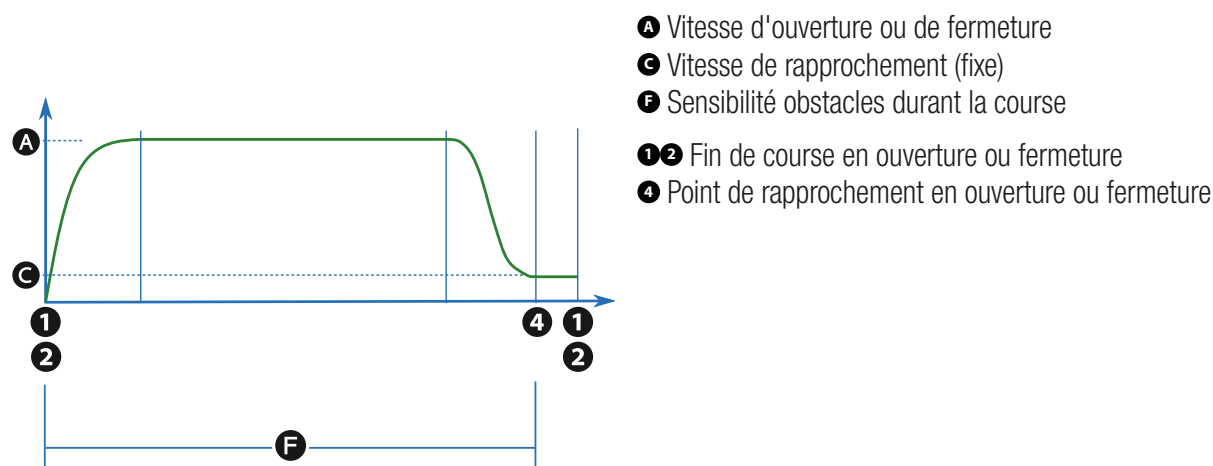
Utilisation de l'espace de ralentissement (espace de ralentissement > 0)

Avec un espace de ralentissement supérieur à 0, le détecteur d'obstacles est plus sensible à proximité des rapprochements, comme prévu par les tests d'impact.



- ❶❷ Fin de course en ouverture ou fermeture
- ❸ Point de ralentissement en ouverture ou fermeture
- ❹ Point de rapprochement en ouverture ou fermeture
- A Vitesse d'ouverture ou de fermeture
- B Vitesse de ralentissement en ouverture ou fermeture
- C Vitesse de rapprochement (fixe)
- F Sensibilité obstacles durant la course
- G Sensibilité obstacles au ralentissement

Sans utilisation de l'espace de ralentissement (espace de ralentissement = 0)



MENU DES FONCTIONS

⚠ Avec le dispositif CAME KEY, toujours mettre à jour le firmware de la carte à la dernière version disponible.

📖 Certaines fonctions pourraient ne pas être disponibles avec un firmware antérieur à la dernière version ou en l'absence de certains accessoires.

📖 Les fonctions liées à l'encodeur et/ou à la gestion des fins de course ne sont disponibles que pour les moteurs qui en prévoient l'utilisation.

Configuration

Configurations moteur

Parcours : CONFIGURATION > CONFIGURATIONS MOTEUR > Nombre moteurs

Nombre moteurs	M1+M2 (par défaut) M2	Configure le nombre de moteurs qui commandent le portail.
----------------	--------------------------	---

Parcours : CONFIGURATION > CONFIGURATIONS MOTEUR > Type moteur		
Type moteur	Générique STYLO-ME STYLO-RME FTX FAST-70 AXI A1824 FERNI FERNI-V AXO A3024N/A5024N/F7024N FROG-A24 FROG-A24E (par défaut) ATS F1024 F4024E F4024EP EM4024 ATI-30DGF/50DGF	Configure le type de motoréducteur installé sur M1 et M2.  Si la valeur définie pour M1 est différente de celle de M2, l'écran n'affiche que la valeur de M2.  En sélectionnant EM4024, M1 et M2 sont contrôlés en modalité synchronisée et effectuent les mêmes mouvements. Il est nécessaire de vérifier que le sens d'ouverture et de fermeture configuré est le même pour les deux moteurs.
Parcours : CONFIGURATION > CONFIGURATIONS MOTEUR > Encodeur		
Encodeur	Activé (par défaut) Désactivé	La fonction active ou désactive l'encodeur.  Il paramètre est uniquement disponible pour les moteurs prévoyant l'encodeur.  Si la valeur définie pour M1 est différente de celle de M2, l'écran n'affiche que la valeur de M2.
Parcours : CONFIGURATION > CONFIGURATIONS MOTEUR > Réduction de la vitesse		
Réduction de la vitesse	De 0 % à 50 % (par défaut 0 %)	Permet de réduire la tension minimale applicable au moteur.  Le paramètre est uniquement disponible pour les moteurs Stylo ME et Stylo RME.

Parcours : CONFIGURATION > CONFIGURATIONS MOTEUR > Fonction fin de course

Fonction fin de course	Désactivé Arrêt en FA, arrêt en FC Ralentissement en FA/FC Arrêt en FA, ral. en FC	Configure le fonctionnement des entrées pour interrupteurs de ralentissement/fin de course.  La fonction n'apparaît que pour les moteurs qui en prévoient l'utilisation.  Si la valeur définie pour M1 est différente de celle de M2, l'écran n'affiche que la valeur de M2.  Après avoir modifié la fonction des entrées de ralentissement/fin de course, il faudra effectuer un nouvel auto-apprentissage [Fonction Auto-apprentissage de la course].
------------------------	---	--

Parcours : CONFIGURATION > CONFIGURATIONS MOTEUR > Type entrées FC/FA

Type entrées FC/FA	N.O. (par défaut) N.F. N.F. pour l'entrée FA, N.O. pour l'entrée FC	Configure la typologie des entrées FC/FA.  La fonction apparaît uniquement avec type moteur Générique ou F1024. Voir [Fonction Type Moteur].  La fonction n'apparaît qu'en cas d'activation de la [Fonction Fin de course].
--------------------	---	--

Parcours : CONFIGURATION > CONFIGURATIONS MOTEUR > Essai moteur

Essai moteur	La touche > permet d'ouvrir et de fermer le vantail M2 La touche < permet d'ouvrir et de fermer le vantail M1	La fonction permet de contrôler le bon sens d'ouverture des vantaux du portail. Avec la fonction activée, la touche > ouvre/ferme le vantail connecté sur M2, la touche < ouvre/ferme le vantail connecté sur M1. Le mouvement se poursuit tant que la touche reste enfoncée ou jusqu'à ce que la butée de fin de course soit atteinte. Le mouvement s'arrête au relâchement de la touche.  Si le vantail ne se déplace pas dans le bon sens, inverser les phases du moteur.  Les vantaux se déplaceront à une vitesse réduite.  À chaque enfoncement de la touche (> pour M2 et < pour M1), le sens du vantail passe de l'ouverture à la fermeture et inversement. Le changement de direction est affiché à l'écran.
--------------	--	---

Parcours : CONFIGURATION > CONFIGURATIONS MOTEUR > Auto-apprentissage de la course

Auto-apprentissage de la course	Permet de lancer l'auto-apprentissage de la course.	
---------------------------------	---	--

Parcours : CONFIGURATION > CONFIGURATIONS MOTEUR > Puissance moteur		
Puissance moteur	De 30 % à 130 % (par défaut 100 %) À 100 %, la poussée maximale est celle prédéfinie par défaut pour le type de moteur configuré. La réduction ou l'augmentation du pourcentage réduit ou augmente la poussée maximale.	Permet de réduire ou d'augmenter la poussée maximale des moteurs reliés sur M1 et M2 durant une manœuvre. La réduction de la poussée comporte l'augmentation de la sensibilité de détection des obstacles.

Configurer le moteur M1 et configurer le moteur M2

Ces sections permettent de configurer, pour certaines fonctions du menu [Configurations moteur], des valeurs différentes entre le moteur M1 et le moteur M2.

Les sections apparaissent uniquement après avoir sélectionné M1+M2 dans la fonction [Nombre de Moteurs].

Consulter le paragraphe sur les fonctions individuelles pour plus de détails.

Parcours : CONFIGURATION > CONFIGURATIONS MOTEUR > CONFIGUR. M1 > ...		
Configur. M1	Type moteur	Configure le type de motoréducteur M1.
	Encodeur	La fonction active ou désactive l'encodeur sur M1.
	Fonction fin de course	Configure le fonctionnement des entrées pour interrupteurs de ralentissement/fin de course pour M1.
	Type entrées FC/FA	Configure la typologie des entrées FC/FA pour M1.
	Puissance moteur	Permet de réduire ou d'augmenter la poussée maximale de M1 durant une manœuvre.

Parcours : CONFIGURATION > CONFIGURATIONS MOTEUR > CONFIGUR. M2 > ...		
Configur. M2	Type moteur	Configure le type de motoréducteur M2.
	Encodeur	La fonction active ou désactive l'encodeur sur M2.
	Fonction fin de course	Configure le fonctionnement des entrées pour interrupteurs de ralentissement/fin de course pour M2.
	Type entrées FC/FA	Configure la typologie des entrées FC/FA pour M2.
	Puissance moteur	Permet de réduire ou d'augmenter la poussée maximale de M2 durant une manœuvre.

Configurations de la course

Parcours : CONFIGURATION > CONFIGURATIONS DE LA COURSE > Vitesse ouverture		
Vitesse ouverture	de 40 % à 100 % (par défaut 70 %)	Configure la vitesse d'ouverture des deux moteurs (pourcentage de la vitesse maximale). Si la valeur définie pour M1 est différente de celle de M2, l'écran n'affiche que la valeur de M2.

Parcours : CONFIGURATION > CONFIGURATIONS DE LA COURSE > **Vitesse fermeture**

Vitesse fermeture	de 40 % à 100 % (par défaut 70 %)	Configure la vitesse de fermeture des deux moteurs (pourcentage de la vitesse maximale). 📖 Si la valeur définie pour M1 est différente de celle de M2, l'écran n'affiche que la valeur de M2.
--------------------------	-----------------------------------	---

Parcours : CONFIGURATION > CONFIGURATIONS DE LA COURSE > **Contrôle AST durant la course**

Contrôle AST durant la course	Désactivé (par défaut) = Poussée maximale et faible sensibilité à l'obstacle. Minimum Moyen Maximum = Poussée minimum et haute sensibilité à l'obstacle. Personnalisé Personnalisé en fer. Personnalisé en ouv. Les valeurs personnalisées à utiliser sont exprimées en pourcentage : - de 10 % (poussée minimum et haute sensibilité à l'obstacle) - à 100 % (poussée maximale et faible sensibilité à l'obstacle)	Règle la sensibilité de détection des obstacles, en pourcentage, durant la course.
--------------------------------------	---	---

Parcours : CONFIGURATION > CONFIGURATIONS DE LA COURSE > **Départ ralenti**

Départ ralenti en phase de fermeture	Désactivé (par défaut) De 1 % à 30 %	La fonction définit le pourcentage de la course totale à utiliser pour le départ au ralenti après chaque commande de fermeture. 📖 La fonction apparaît uniquement avec [Type moteur] configurée sur EM4024.
---	---	---

Parcours : CONFIGURATION > CONFIGURATIONS DE LA COURSE > **Point ouv. partielle**

Réglage de l'ouverture partielle	de 10 % à 100 % (par défaut 100 %)	Dans les portails à un vantail, il détermine le pourcentage d'ouverture partielle du vantail par rapport à la course totale. Dans les portails à deux vantaux, il détermine le pourcentage d'ouverture partielle du vantail M2 par rapport à la course totale. 📖 100 % = Ouverture piétonne
---	------------------------------------	--

Parcours : CONFIGURATION > CONFIGURATIONS DE LA COURSE > **Espace rappro. ouv.**

Espace de rapprochement en ouverture	De 0,5 % à 25,0 % (par défaut 8,0 %)	Permet de configurer le pourcentage de la course totale à utiliser pour le rapprochement à l'ouverture de M1 et de M2. 📖 Si la valeur définie pour M1 est différente de celle de M2, l'écran n'affiche que la valeur de M2.
---	--------------------------------------	---

Parcours : CONFIGURATION > CONFIGURATIONS DE LA COURSE > Espace rapp. fer.		
Espace de rapprochement en fermeture	De 0,5 % à 25,0 % (par défaut 8,0 %)	Permet de configurer le pourcentage de la course totale à utiliser pour le rapprochement à la fermeture de M1 et de M2. 📖 Si la valeur définie pour M1 est différente de celle de M2, l'écran n'affiche que la valeur de M2.
Parcours : CONFIGURATION > CONFIGURATIONS DE LA COURSE > Point ral. ouverture		
Espace de ralentissement en ouverture	Désactivé (par défaut) De 1 % à 50 %	Permet de configurer le pourcentage de la course totale au cours de laquelle M1 et M2, après le point de ralentissement à l'ouverture, adoptent une vitesse lente et constante. 📖 Si la valeur définie pour M1 est différente de celle de M2, l'écran n'affiche que la valeur de M2. 📖 Pour configurer séparément M1 ou M2, utiliser le menu [Configurer M1] ou [Configurer M2]. 📖 Avec fonction désactivée, le portail exécute quand même une décélération à proximité de l'espace de rapprochement.
Parcours : CONFIGURATION > CONFIGURATIONS DE LA COURSE > Point ral. fermeture		
Espace de ralentissement en fermeture	Désactivé (par défaut) De 1 % à 50 %	Permet de configurer le pourcentage de la course totale au cours de laquelle M1 et M2, après le point de ralentissement à la fermeture, adoptent une vitesse lente et constante. 📖 Si la valeur définie pour M1 est différente de celle de M2, l'écran n'affiche que la valeur de M2. 📖 Pour configurer séparément M1 ou M2, utiliser le menu [Configurer M1] ou [Configurer M2]. 📖 Avec fonction désactivée, le portail exécute quand même une décélération à proximité de l'espace de rapprochement.

Parcours : CONFIGURATION > CONFIGURATIONS DE LA COURSE > **Vitesse ral. ouverture**

Vitesse de ralentissement en ouverture	De 10 % à 50 % (par défaut 40 %)	Configure la vitesse de ralentissement en phase d'ouverture de M1 et M2 (pourcentage de la vitesse maximale). 📖 Si la valeur définie pour M1 est différente de celle de M2, l'écran n'affiche que la valeur de M2. 📖 Ce paramètre n'est utilisé qu'avec la fonction [Point de ralentissement en ouverture] activée. 📖 Pour les moteurs Stylo ME et Stylo RME il pourrait s'avérer nécessaire de réduire la tension minimale applicable au moteur afin d'obtenir le pourcentage de ralentissement souhaité. Voir fonction [Réduction vitesse].
---	----------------------------------	---

Parcours : CONFIGURATION > CONFIGURATIONS DE LA COURSE > **Vitesse ral. fermeture**

Vitesse de ralentissement en fermeture	De 10 % à 50 % (par défaut 40 %)	Configure la vitesse de ralentissement en phase de fermeture de M1 et M2 (pourcentage de la vitesse maximale). 📖 Si la valeur définie pour M1 est différente de celle de M2, l'écran n'affiche que la valeur de M2. 📖 Ce paramètre n'est utilisé qu'avec la fonction [Point de ralentissement en fermeture] activée. 📖 Pour les moteurs Stylo ME et Stylo RME il pourrait s'avérer nécessaire de réduire la tension minimale applicable au moteur afin d'obtenir le pourcentage de ralentissement souhaité. Voir fonction [Réduction vitesse].
---	----------------------------------	--

Parcours : CONFIGURATION > CONFIGURATIONS DE LA COURSE > **AST contrôle au ral.**

AST contrôle au ralentissement	Désactivé (par défaut) = Poussée maximale et faible sensibilité à l'obstacle. Minimum Moyen Maximum = Poussée minimum et haute sensibilité à l'obstacle. Personnalisé Personnalisé en fer. Personnalisé en ouv. Les valeurs personnalisées à utiliser sont exprimées en pourcentage : - de 10 % (poussée minimum et haute sensibilité à l'obstacle) - à 100 % (poussée maximale et faible sensibilité à l'obstacle)	Règle la sensibilité de détection des obstacles, en pourcentage, durant la phase de ralentissement. 📖 Ce paramètre n'est utilisé que si le point de ralentissement en fermeture ou en ouverture est activé.
---------------------------------------	---	---

Parcours : CONFIGURATION > CONFIGURATIONS DE LA COURSE > Essai de choc		
Essai de choc	Activation mode test	Permet d'activer/désactiver la modalité de test pour le contrôle des essais de choc. Lorsque la fonction est activée, l'automatisme ne signale pas les erreurs de détection d'obstacles après plusieurs impacts consécutifs.  La désactivation du mode test est automatique 1 heure après l'activation.  Avec fonction activée, l'icône  s'affiche.
	Désactivation mode test	

Configurer course M1 et configurer course M2

Ces sections permettent de configurer, pour certaines fonctions du menu [Configurations course], des valeurs différentes entre le moteur M1 et le moteur M2.

 Les sections apparaissent uniquement après avoir sélectionné M1+M2 dans la fonction [Nombre de Moteurs].

 Consulter le paragraphe sur les fonctions individuelles pour plus de détails.

Parcours : CONFIGURATION > CONFIGURATIONS DE LA COURSE > CONFIGUR. M1 > ...		
Configur. M1	Vitesse ouverture	Configure la vitesse d'ouverture de M1 (pourcentage de la vitesse maximale).
	Vitesse fermeture	Configure la vitesse de fermeture de M1 (pourcentage de la vitesse maximale).
	Espace de rapprochement en ouverture	Permet de configurer le pourcentage de la course totale à utiliser pour le rapprochement à l'ouverture de M1.
	Espace de rapprochement en fermeture	Permet de configurer le pourcentage de la course totale à utiliser pour le rapprochement à la fermeture de M1.
	Espace de ralentissement en ouverture	Permet de configurer le pourcentage de la course totale au cours de laquelle M1, après le point de ralentissement à l'ouverture, adopte une vitesse lente et constante.
	Espace de ralentissement en fermeture	Permet de configurer le pourcentage de la course totale au cours de laquelle M1, après le point de ralentissement à la fermeture, adoptent une vitesse lente et constante.
	Vitesse de ralentissement en ouverture	Configure la vitesse de ralentissement en phase d'ouverture de M1 (pourcentage de la vitesse maximale).
	Vitesse de ralentissement en fermeture	Configure la vitesse de ralentissement en phase de fermeture de M1 (pourcentage de la vitesse maximale).

Configur. M2	Vitesse ouverture	Configure la vitesse d'ouverture de M2 (pourcentage de la vitesse maximale).
	Vitesse fermeture	Configure la vitesse de fermeture de M2 (pourcentage de la vitesse maximale).
	Espace de rapprochement en ouverture	Permet de configurer le pourcentage de la course totale à utiliser pour le rapprochement à l'ouverture de M2.
	Espace de rapprochement en fermeture	Permet de configurer le pourcentage de la course totale à utiliser pour le rapprochement à la fermeture de M2.
	Espace de ralentissement en ouverture	Permet de configurer le pourcentage de la course totale au cours de laquelle M2, après le point de ralentissement à l'ouverture, adopte une vitesse lente et constante.
	Espace de ralentissement en fermeture	Permet de configurer le pourcentage de la course totale au cours de laquelle M2, après le point de ralentissement à la fermeture, adopte une vitesse lente et constante.
	Vitesse de ralentissement en ouverture	Configure la vitesse de ralentissement en phase d'ouverture de M2 (pourcentage de la vitesse maximale).
	Vitesse de ralentissement en fermeture	Configure la vitesse de ralentissement en phase de fermeture de M2 (pourcentage de la vitesse maximale).

Sécurités filaires

Arrêt Total	Désactivé (par défaut) Activé	Permet d'activer ou de désactiver l'entrée 2-1. Lorsque l'entrée est activée, elle est utilisée comme étant normalement fermée.  Lorsque l'entrée est ouverte, toute commande, y compris l'éventuelle fermeture automatique, est désactivée.
-------------	----------------------------------	---

Parcours : CONFIGURATION > SÉCURITÉS FILAIRES > Entrée CX / Entrée CY / Entrée CZ / Entrée CK

Entrée CX
Entrée CY
Entrée CZ
Entrée CK

Désactivé (par défaut)
C1 = Réouverture durant la fermeture (Photocellules)
C2 = Refermeture durant l'ouverture (Photocellules)
C3 = Arrêt partiel Uniquement avec [Ferm. automatique] activée.
C4 = Attente obstacle (Photocellules)
C7 = Réouverture durant la fermeture (Bords sensibles)
C8 = Refermeture durant l'ouverture (bords sensibles)
C13 = Réouverture durant la fermeture avec fermeture immédiate après l'élimination de l'obstacle, y compris avec portail à l'arrêt
r7 = Réouverture durant la fermeture (Bords sensibles avec résistance 8K2)
r8 = Refermeture durant l'ouverture (Bords sensibles avec résistance 8K2)
r7 (deux bords sensibles) = Réouverture durant la fermeture (Paire de bords sensibles avec résistance 8K2)
r8 (deux bords sensibles) = Refermeture durant l'ouverture (Paire de bords sensibles avec résistance 8K2)

Associe une fonction à l'entrée CX, CY, CZ et CK.

Parcours : CONFIGURATION > SÉCURITÉS FILAIRES > Test sécurité

Test sécurité

Désactivé (par défaut)
CX _ _ _
_ CY _ _
CX CY _ _
_ _ CZ _
CX _ CZ _
_ CY CZ _
CX CY CZ _
_ _ _ CK
CX _ _ CK
_ CY _ CK
CX CY _ CK
_ _ CZ CK
CX _ CZ CK
_ CY CZ CK
CX CY CZ CK

Permet d'activer le contrôle du bon fonctionnement des photocellules connectées aux entrées, après chaque commande d'ouverture et de fermeture.
 Effectuer le test en connectant les photocellules à la borne TS [voir paragraphe Dispositifs de sécurité].

Sécurités RIO

Parcours : CONFIGURATION > SÉCURITÉ RIO > RIO ED T1 / RIO ED T2

RIO ED T1 RIO ED T2	Désactivé (par défaut) P0 = Arrête le portail et désactive l'éventuelle fermeture automatique. Utiliser un dispositif de commande pour reprendre le mouvement. P7 = Réouverture durant la fermeture. P8 = Refermeture durant l'ouverture.	Permet d'associer une fonction parmi celles prévues à un dispositif de sécurité sans fil.  La fonction n'apparaît qu'en présence de la carte d'interface RIO Conn.

Parcours : CONFIGURATION > SÉCURITÉ RIO > RIO PH T1 / RIO PH T2

RIO PH T1 RIO PH T2	Désactivé (par défaut) P1 = Réouverture durant la fermeture. P2 = Refermeture durant l'ouverture. P3 = Arrêt partiel. Uniquement avec [Ferm. automatique] activée. P4 = Attente obstacle. P13 = Réouverture durant la fermeture avec fermeture immédiate après l'élimination de l'obstacle, y compris avec portail à l'arrêt.	Permet d'associer une fonction parmi celles prévues à un dispositif de sécurité sans fil.  La fonction n'apparaît qu'en présence de la carte d'interface RIO Conn.

Dispositifs BUS

Parcours : CONFIGURATION > DISPOSITIFS BUS > Photocellule BUS (1 ÷ 8)

Photocellule BUS 1 Photocellule BUS 2 Photocellule BUS 3 Photocellule BUS 4 Photocellule BUS 5 Photocellule BUS 6 Photocellule BUS 7 Photocellule BUS 8	Désactivé (par défaut) C1 = Réouverture durant la fermeture (Photocellules) C2 = Refermeture durant l'ouverture (Photocellules) C3 = Arrêt partiel Uniquement avec [Ferm. automatique] activée. C4 = Attente obstacle (Photocellules) C13 = Réouverture durant la fermeture avec fermeture immédiate après l'élimination de l'obstacle, y compris avec portail à l'arrêt Ouverture Fermeture	Permet d'associer une fonction à l'entrée des photocellules BUS.  La fonction n'apparaît qu'en présence d'une photocellule BUS connectée.

Parcours : CONFIGURATION > DISPOSITIFS BUS > Sélecteur à clé BUS (1 ÷ 8)			
Sélecteur à clé BUS 1 Sélecteur à clé BUS 2 Sélecteur à clé BUS 3 Sélecteur à clé BUS 4 Sélecteur à clé BUS 5 Sélecteur à clé BUS 6 Sélecteur à clé BUS 7 Sélecteur à clé BUS 8	Clé vers la droite	Pas-à-pas - La première commande est une commande d'ouverture tandis que la deuxième est une commande de fermeture. Séquentielle - La première commande est une commande d'ouverture, la deuxième une commande d'ARRÊT, la troisième une commande de fermeture et la quatrième une commande d'ARRÊT. Ouverture Fermeture Ouverture partielle Arrêt Sortie B1-B2 Relais module BUS 1 - Permet d'activer la sortie 2 (sortie relais) du module I/O BUS 1 Relais module BUS 2 - Permet d'activer la sortie 2 (sortie relais) du module I/O BUS 2	Permet d'associer une fonction à l'entrée Sélecteur à clé BUS. Il est possible de définir plusieurs fonctions selon le sens de rotation de la clé.  La fonction n'apparaît qu'en présence d'un Sélecteur à clé BUS connecté.
	Clé vers la gauche		

Parcours : CONFIGURATION > DISPOSITIFS BUS > MODULE I/O BUS 1 > Entrée I1 / Entrée I2

Parcours : CONFIGURATION > DISPOSITIFS BUS > MODULE I/O BUS 2 > Entrée I1 / Entrée I2

Entrée I1 Entrée I2	Désactivé (par défaut) Arrêt = Arrête le portail et désactive l'éventuelle fermeture automatique. Utiliser un dispositif de commande pour reprendre le mouvement.  Lorsque l'entrée est activée, elle est utilisée comme étant normalement fermée. r7 = Réouverture durant la fermeture (Bord sensible avec résistance 8K2). r8 = Refermeture durant l'ouverture (Bord sensible avec résistance 8K2). Ouverture partielle Ouverture Fermeture Pas-à-pas - La première commande est une commande d'ouverture tandis que la deuxième est une commande de fermeture. Séquentielle - La première commande est une commande d'ouverture, la deuxième une commande d'ARRÊT, la troisième une commande de fermeture et la quatrième une commande d'ARRÊT.	Permet d'associer une fonction aux entrées des modules I/O.  La fonction n'apparaît qu'en présence d'un Module I/O BUS connecté.
---	---	---

Parcours : CONFIGURATION > DISPOSITIFS BUS > MODULE I/O BUS 1 > Sortie témoin

Parcours : CONFIGURATION > DISPOSITIFS BUS > MODULE I/O BUS 2 > Sortie témoin

Sortie témoin	Voyant passage ouvert - Signale l'état de l'automatisme.  Voir fonction [Voyant passage ouvert]. Lampe cycle - La lampe reste allumée pendant toute la manœuvre. Lampe d'accueil - La lampe s'allume au lancement d'une manœuvre et reste également allumée au terme de la manœuvre pendant le temps configuré par la fonction [Temps accueil].	Permet d'associer une fonction à la sortie 1 du Module I/O.  La fonction n'apparaît qu'en présence d'un Module I/O BUS connecté.
-----------------------------	---	---

Parcours : CONFIGURATION > DISPOSITIFS BUS > MODULE I/O BUS 1 > **Sortie relais**
Parcours : CONFIGURATION > DISPOSITIFS BUS > MODULE I/O BUS 2 > **Sortie relais**

Sortie relais	Commande utilisateur (par défaut) : la sortie est gérée par les commandes utilisateur ou par les minuteries AMF (Access Managment Function) - La sortie est utilisée pour signaler la position complètement ouverte du passage en mode AMF.  La sortie reste ouverte lorsque le portail est en position d'ouverture totale et reste fermée dans tous les autres cas.	Permet d'associer une fonction à la sortie 2 du Module I/O.  La fonction n'apparaît qu'en présence d'un Module I/O BUS connecté.
---------------	---	--

Parcours : CONFIGURATION > DISPOSITIFS BUS > MODULE I/O BUS 1 > **Temps sortie relais**
Parcours : CONFIGURATION > DISPOSITIFS BUS > MODULE I/O BUS 2 > **Temps sortie relais**

Temps sortie relais	Bistable Allumé - de 1 à 180 seconde (par défaut 1)	Permet d'associer un temps à la sortie 2 des modules I/O.  La fonction n'apparaît qu'en présence d'un Module I/O BUS connecté.
---------------------	--	--

Clignotant BUS

Parcours : CONFIGURATION > DISPOSITIFS BUS > CLIGNOTANT BUS > **Couleur en ouverture**

Couleur en ouverture	Blanc Jaune Orange Rouge (par défaut) Violet Bleu Bleu ciel Vert	Permet de configurer la couleur du clignotant BUS durant l'ouverture de l'automatisme.  La fonction n'apparaît qu'en présence d'un clignotant BUS connecté.
----------------------	---	---

Parcours : CONFIGURATION > DISPOSITIFS BUS > CLIGNOTANT BUS > **Couleur en fermeture**

Couleur en fermeture	Blanc Jaune Orange Rouge (par défaut) Violet Bleu Bleu ciel Vert	Permet de configurer la couleur du clignotant BUS durant la fermeture de l'automatisme.  La fonction n'apparaît qu'en présence d'un clignotant BUS connecté.
----------------------	---	--

Couleur temps de fermeture automatique	Désactivé Blanc Jaune Orange Rouge Violet Bleu Bleu ciel Vert (par défaut)	Permet de configurer la couleur du clignotant BUS durant la fermeture automatique. 📖 La fonction n'apparaît qu'en présence d'un clignotant BUS connecté.
---	--	---

Couleur préclignotement	Blanc (par défaut) Jaune Orange Rouge Violet Bleu Bleu ciel Vert	Permet de configurer la couleur du clignotement précédant les manœuvres de fermeture et d'ouverture (préclignotement). 📖 La fonction n'apparaît qu'en présence d'un clignotant BUS connecté.
--------------------------------	---	---

Signal. erreurs	Désactivé (par défaut) Blanc Jaune Orange Rouge Violet Bleu Bleu ciel Vert	Permet de configurer la couleur du clignotant BUS en cas de signalisation d'une erreur. 📖 Il y a activation de la signalisation qu'après l'envoi d'une commande d'actionnement. 📖 La fonction n'apparaît qu'en présence d'un clignotant BUS connecté.
------------------------	--	---

Lumières dispositifs BUS

Configuration entretien	Désactivé (par défaut) Blanc Jaune Orange Rouge Violet Bleu Bleu ciel Vert	Permet de configurer la couleur du clignotement des dispositifs BUS activés (clignotants et sélecteurs) en cas d'entretien nécessaire. Lorsque la fonction est activée, ces dispositifs signalent le besoin d'effectuer l'entretien au début de chaque manœuvre. 📖 Il est nécessaire de configurer l'entretien ainsi que le nombre de manœuvres. Voir fonction [Configuration de l'entretien]. 📖 La fonction n'apparaît qu'en présence d'un Clignotant BUS ou d'un Sélecteur BUS connecté.
--------------------------------	--	--

Entrées commande

Parcours : CONFIGURATION > ENTRÉES COMMANDE > **Commande 2-7**

Commande 2-7	Pas-à-pas (par défaut) - La première commande est une commande d'ouverture tandis que la deuxième est une commande de fermeture. Séquentielle - La première commande est une commande d'ouverture, la deuxième une commande d'ARRÊT, la troisième une commande de fermeture et la quatrième une commande d'ARRÊT.	Associe une commande au dispositif connecté sur 2-7.
---------------------	---	--

Fonctions

Parcours : CONFIGURATION > FONCTIONS > **Serrure**

Serrure	Désactivé (par défaut) Avec portail fermé Avec portail ouvert Avec portail ouvert et portail fermé Continuer Électro-aimant 24 V  L'activation de l'électro-aimant a lieu à l'arrêt du moteur tandis que sa désactivation se produit durant la manœuvre.	Permet d'associer le déblocage de la serrure de verrouillage électrique/de l'électro-aimant à une commande.
----------------	--	---

Parcours : CONFIGURATION > FONCTIONS > **Poussée en fermeture**

Poussée en fermeture	Réduite Normale (Par défaut) Minimum Moyenne Maximum	À la butée de fin de course en phase de fermeture, l'automatisme pousse les vantaux contre la butée pendant une seconde.
-----------------------------	---	--

Parcours : CONFIGURATION > FONCTIONS > **Coup de bélier**

Coup de bélier	Désactivé (par défaut) Activé	Avant chaque manœuvre d'ouverture et de fermeture les vantaux poussent contre la butée pour faciliter le déblocage de la serrure de verrouillage électrique.  La poussée contre la butée est exécutée en ouverture ou en fermeture en fonction de l'endroit où la serrure de verrouillage électrique est activée. Voir fonction [Serrure].
-----------------------	---	---

Parcours : CONFIGURATION > FONCTIONS > **Mode sans obstacle**

Mode sans obstacle	Désactivé (par défaut) Activé	Avec fonction activée, lorsque l'automatisme détecte un obstacle moyennant l'AST control de la carte ou le bord sensible, le mouvement du vantail s'inverse sur l'espace nécessaire pour libérer l'obstacle puis s'arrête.
---------------------------	---	--

Parcours : CONFIGURATION > FONCTIONS > **Sortie B1-B2**

Sortie B1-B2	Commande utilisateur (par défaut) : la sortie est gérée par les commandes utilisateur ou par les minuterie AMF (Access Management Function) - La sortie est utilisée pour signaler la position complètement ouverte du passage en mode AMF.  La sortie reste ouverte lorsque le portail est en position d'ouverture totale et reste fermée dans tous les autres cas.	Configurer le contact B1-B2.
---------------------	--	------------------------------

Parcours : CONFIGURATION > FONCTIONS > **Action maintenue**

Action maintenue	Désactivé (par défaut) Activé	Avec la fonction activée, le mouvement de l'automatisme (ouverture ou fermeture) est interrompu au relâchement du dispositif de commande.  L'activation de cette fonction désactive tous les autres dispositifs de commande.
-------------------------	---	---

Parcours : CONFIGURATION > FONCTIONS > **Obst. avec moteur arrêté**

Obstacle avec moteur arrêté	Désactivé (par défaut) Activé	Lorsque la fonction est activée, l'automatisme reste immobile si les dispositifs de sécurité détectent un obstacle. La fonction est activée avec : portail fermé, portail ouvert ou après un arrêt total.
------------------------------------	---	--

TempsParcours : CONFIGURATION > TEMPS > **Ferm. automatique**

Fermeture automatique	Désactivé (par défaut) De 1 à 180 secondes	Configure le temps devant s'écouler avant la fermeture automatique, une fois que le point de fin de course a été atteint en phase d'ouverture ou après l'intervention des photocellules avec fonction d'arrêt partiel [C3].  La fonction n'est pas activée lorsque les dispositifs de sécurité interviennent pour détecter un obstacle, après un arrêt total, à défaut de tension ou en présence d'une erreur.
------------------------------	--	---

Parcours : CONFIGURATION > TEMPS > Ferm. auto. partielle

Fermeture automatique après une ouverture partielle ou piétonne	Désactivé De 1 à 180 secondes (par défaut 10)	Configure le temps devant s'écouler avant la fermeture automatique, après exécution d'une commande d'ouverture partielle. 📖 La fonction n'est pas activée lorsque les dispositifs de sécurité interviennent pour détecter un obstacle, après un arrêt total, à défaut de tension ou en présence d'une erreur. Modalité copropriété 📖 La fonction est disponible uniquement lorsque l'encodeur est activé. La commande Ouverture Partielle (2-3P) permet l'ouverture du vantail M2. En envoyant ensuite une commande d'Ouverture (2-3), les deux vantaux s'ouvrent complètement. Lorsque la fonction [Fermeture automatique] est réglée, le vantail M1 se referme après écoulement du temps de fermeture automatique sélectionné, tandis que le vantail M2 se repositionne sur le point d'ouverture partielle indiqué dans [Réglage de l'ouverture partielle]. 📖 À la commande d'Ouverture partielle lancée par l'entrée (2-3P), la fonction [Fermeture automatique après ouverture partielle ou piétonne] doit être désactivée. 📖 Pour revenir au fonctionnement normal du portail, envoyer une commande de fermeture. 📖 En cas d'envoi de la commande d'Ouverture partielle moyennant le temporisateur, l'automatisme reprend son fonctionnement normal après écoulement du temps configuré et les vantaux se ferment. Voir fonction [Création temporisateur].
---	--	--

Parcours : CONFIGURATION > TEMPS > Retard M1 en ouverture

Temps de retard à l'ouverture de M1	Désactivé De 1 à 10 secondes (par défaut 2)	Configure le retard à l'ouverture du premier vantail par rapport au deuxième. 📖 Uniquement pour les moteurs avec encodeur : si la distance entre les deux vantaux suffit à garantir le temps de retard programmé, le retard ne sera pas exécuté. 📖 La fonction n'apparaît pas avec type moteur EM4024 [Fonction Type Moteur configurée sur EM4024].
-------------------------------------	--	--

Parcours : CONFIGURATION > TEMPS > Retard M2 en ouverture

Temps de retard à la fermeture de M2	Désactivé De 1 à 25 secondes (par défaut 2)	Configure le retard à l'ouverture du deuxième vantail par rapport au premier.  Uniquement pour les moteurs avec encodeur : si la distance entre les deux vantaux suffit à garantir le temps de retard programmé, le retard ne sera pas exécuté.  La fonction n'apparaît pas avec type moteur EM4024 [Fonction Type Moteur configurée sur EM4024].
---	--	---

Parcours : CONFIGURATION > TEMPS > Temps sortie B1-B2

Temps sortie B1-B2	Bistable Allumé - de 1 à 180 seconde (par défaut 1)	Permet de configurer la temporisation du contact B1-B2.
---------------------------	--	---

Gestion lampes**Parcours : CONFIGURATION > GESTION LAMPES > Voyant passage ouvert**

Voyant passage ouvert	Témoin allumé (par défaut) - Le témoin reste allumé lorsque le portail est en mouvement ou qu'il est ouvert. Témoin clignotant - Le témoin clignote toutes les demi-secondes durant l'ouverture du portail et reste allumé lorsque ce dernier est ouvert. Le témoin clignote toutes les secondes durant la fermeture du portail et s'éteint lorsque ce dernier est fermé.	Signale l'état de l'automatisme.
------------------------------	--	----------------------------------

Parcours : CONFIGURATION > GESTION LAMPES > Lampe E3

Lampe supplémentaire	Désactivé (par défaut) Lampe cycle - La lampe reste allumée pendant toute la manœuvre.  La lampe reste éteinte à moins qu'un temps de fermeture automatique ne soit configuré. Lampe d'accueil - La lampe s'allume au lancement d'une manœuvre et reste allumée au terme de la manœuvre pendant le temps configuré par la fonction [Temps accueil].	La fonction permet de choisir le mode de fonctionnement de l'appareil d'éclairage connecté à la sortie E3.
-----------------------------	---	--

Parcours : CONFIGURATION > GESTION LAMPES > Temps accueil

Temps accueil	de 60 à 180 secondes (par défaut 60)	Définit pendant combien de secondes la lampe supplémentaire (configurée comme lampe d'accueil) reste allumée après une manœuvre d'ouverture ou de fermeture.
----------------------	--------------------------------------	--

Parcours : CONFIGURATION > GESTION LAMPES > Temps préclignotement		
Temps préclignotement	Désactivé (par défaut) De 1 à 10 secondes	Configure le temps d'activation anticipée du clignotant, avant chaque manœuvre.

Communication RSE

Parcours : CONFIGURATION > COMMUNICATION RSE > RSE		
Communication RSE	CRP (par défaut) MODBUS RTU	Configure la fonction exécutée par la carte enfichée dans le connecteur RSE.

Parcours : CONFIGURATION > COMMUNICATION RSE > Adresse CRP		
Adresse CRP	de 1 à 254 (par défaut 1)	Attribue un code d'identification univoque (adresse CRP) à la carte électronique.  Cette fonction est nécessaire si plusieurs automatismes sont connectés via le protocole CRP au même BUS de communication.

Parcours : CONFIGURATION > COMMUNICATION RSE > Vitesse RSE		
Vitesse RSE	4800 bps 9600 bps 14400 bps 19200 bps 38400 bps (par défaut) 57600 bps 115200 bps	Configure la vitesse de communication du système de connexion à distance.

Mémoire externe

Parcours : CONFIGURATION > MÉMOIRE EXTERNE > Sauvegarde des données		
Sauvegarde des données	Sauvegarde les données des utilisateurs, de synchronisation et de configuration sur le périphérique mémoire (memory roll).  La fonction n'est visualisée qu'à l'introduction d'une memory roll dans la carte électronique.	

Parcours : CONFIGURATION > MÉMOIRE EXTERNE > Lecture données		
Lecture données	Télécharge les données des utilisateurs, de synchronisation et de configuration sur le périphérique mémoire (memory roll).  La fonction n'est visualisée qu'à l'introduction d'une memory roll dans la carte électronique.	

RàZ paramètres

Parcours : CONFIGURATION > RàZ paramètres		
RàZ paramètres	Confirmer ? NON Confirmer ? OUI	Restaure les configurations d'usine à l'exception des fonctions suivantes : [utilisateurs], [temporisations], [nombre moteurs], [type moteur], [adresse CRP], [fonction entrées fin de course], [vitesse RSE], [mot de passe], [langue], [format heure] et les configurations pour l'auto-apprentissage de la course.

Procédure guidée

Parcours : CONFIGURATION > Procédure guidée

Procédure guidée	Vous pouvez utiliser l'assistant de configuration du système.
------------------	---

Gestion utilisateurs

Nouvel utilisateur

Parcours : GESTION UTILISATEURS > Nouvel utilisateur

Nouvel utilisateur	Permet d'enregistrer jusqu'à 1000 utilisateurs et d'attribuer une fonction à chacun d'eux. 📖 Cette opération peut être effectuée par le biais d'un émetteur ou d'un autre dispositif sélecteur à BUS (ex. : clavier, lecteur transpondeur). La carte qui gère les émetteurs (AF) doit être enfichée dans le connecteur. 📖 Pour la procédure de mémorisation, voir le paragraphe [Mémorisation nouvel utilisateur].
--------------------	---

Supprimer utilisateur

Parcours : GESTION UTILISATEURS > Supprimer utilisateur

Supprimer utilisateur	Permet d'effacer un des utilisateurs enregistrés. 📖 Pour la procédure de suppression, voir le paragraphe [Suppression utilisateurs enregistrés].
-----------------------	--

Supprimer tous

Parcours : GESTION UTILISATEURS > Supprimer tous

Supprimer tous	Permet d'effacer tous les utilisateurs enregistrés.
----------------	---

Décodage radio

Parcours : GESTION UTILISATEURS > Décodage radio

Décodage radio	Tous les décodages (par défaut) Rolling code TW Key block	Permet de choisir le type de codage radio des émetteurs pouvant commander l'automatisme. 📖 La sélection du type de codage radio des émetteurs [Rolling code] ou [TW key block] effacera tout éventuel émetteur précédemment mémorisé.
----------------	--	---

Auto-apprentissage Rolling

Parcours : GESTION UTILISATEURS > Auto-apprentissage Rolling

Auto-apprentissage Rolling	Désactivé (par défaut) Activé	Permet de mémoriser un nouvel émetteur rolling code en activant l'acquisition à partir d'un émetteur à code tournant déjà mémorisé. Les procédures de mémorisation et d'acquisition sont expliquées dans le manuel de l'émetteur.
----------------------------	---	--

Changement de modalité

Parcours : GESTION UTILISATEURS > Changement de modalité		
Changement de modalité	Modifie la fonction attribuée à un utilisateur bien précis.  Pour plus de détails sur la procédure, voir le paragraphe [Modifier une commande attribuée à un utilisateur].	

Informations

Version FW

Parcours : INFORMATIONS > Version FW		
Version FW	Les flèches < > permettent de visualiser : FW MC.x.x.xx (version firmware carte moteur) FW UI.x.x.xx (version firmware carte afficheur) GUI x.x (graphique)	Permet de visualiser la version firmware et GUI installées.

État dispositifs BUS

Parcours : INFORMATIONS > État dispositifs BUS		
État dispositifs BUS	Photocellule BUS 1 ÷ 8 Photocellule BUS 1 ÷ 8 Clignotant BUS 1 / 2 Module I/O BUS 1 / 2	Indique l'état de tous les dispositifs pouvant être connectés au BUS et gérés par le firmware utilisé. États dispositif disponibles : - OK - Ne communique pas - Sécurité activée - Conflit adresse BUS

Comptage manœuvres

Parcours : INFORMATIONS > Comptage manœuvres		
Comptage manœuvres	Manœuvres totales - Manœuvres effectuées à compter de l'installation de l'automatisme. Manœuvres partielles - Manœuvres effectuées après le dernier entretien.	Permet de visualiser le nombre de manœuvres effectuées par l'automatisme, totale ou partiel (après une opération d'entretien).  Le nombre de manœuvres est le nombre visualisé multiplié par 100.  L'armoire de commande enregistre périodiquement et automatiquement le nombre de manœuvres. En cas de panne de courant soudaine, le système repropose le nombre de manœuvres de la dernière sauvegarde.

Configuration de l'entretien

Parcours : INFORMATIONS > Conf. entretien

Configuration de l'entretien	Désactivé (par défaut) de 1 x100 à 500 x100	Permet de définir le nombre de manœuvres que l'automatisme peut exécuter avant que la nécessité d'effectuer la maintenance ne soit notifiée.  La notification est affichée à l'écran moyennant le message [Effectuer l'entretien] et signalée toutes les heures par 3 + 3 clignotements provenant du dispositif [Voyant passage ouvert].
------------------------------	--	--

RàZ entretien

Parcours : INFORMATIONS > RàZ entretien

RàZ entretien	Remet à zéro le calcul du nombre des manœuvres partielles.
---------------	--

Liste erreurs

Parcours : INFORMATIONS > Liste erreurs

Liste erreurs	Permet de visualiser les 8 dernières erreurs détectées. La liste erreurs peut être éliminée. Se servir des flèches pour faire défiler la liste. Pour effacer la liste des erreurs, sélectionner [Effacer erreurs] Appuyer sur ENTER pour confirmer.
---------------	--

Gestion minuterie

Visualiser horloge

Parcours : GESTION MINUTERIE > Visualiser horloge

Visualiser horloge	Permet d'activer la visualisation de l'horloge sur l'afficheur.
--------------------	---

Configurer horloge

Parcours : GESTION MINUTERIE > Configurer horloge

Configurer horloge	Permet de configurer la date et l'heure. Se servir des flèches et du bouton Enter pour ajouter les valeurs souhaitées.
--------------------	---

DST automatique

Parcours : GESTION MINUTERIE > DST automatique

DST automatique	Désactivé (par défaut) Activé Passage heure d'été : +1h le dernier dimanche de mars (passage à l'heure d'été). Passage heure d'hiver : -1h le dernier dimanche d'octobre (passage à l'heure d'hiver).	Permet d'activer la configuration automatique de l'heure d'été.  Valide uniquement en Europe centrale UTC+1.
-----------------	--	--

Format heure

Parcours : GESTION MINUTERIE > Format heure		
Format heure	24 heures 12 heures (AM/PM)	Permet de choisir le format de visualisation de l'horloge.

Créer nouvelle minuterie

Parcours : GESTION MINUTERIE > Créer nouvelle minuterie		
Créer nouvelle minuterie	Permet de temporiser un ou deux types d'activations au choix parmi ceux disponibles.  Pour plus de détails sur la procédure, voir le paragraphe [Créer un nouveau temporisateur].	

Éliminer minuterie

Parcours : GESTION MINUTERIE > Éliminer minuterie		
Éliminer minuterie	O = [Ouverture] P = [Ouverture partielle] B = [Sortie B1-B2] R = [Relais module BUS]	Permet d'effacer une des temporisations sauvegardées.

Langue

Parcours : LANGUE		
Langue	Italiano (IT) English (EN) (par défaut) Français (FR) Deutsch (DE) Español (ES) Português (PT) Русский (RU) Polski (PL) Românesc (RO) Magyar (HU) Hrvatski (HR) Український (UA) Nederlands (NL)	Configure la langue de l'afficheur.

Mot de passe

Permet d'activer le mot de passe

Parcours : MOT DE PASSE > Permet d'activer le mot de passe		
Permet d'activer le mot de passe	Permet de configurer un mot de passe de 4 chiffres. Le mot de passe sera demandé à quiconque souhaite accéder au menu principal.  Cette option n'apparaît que si le mot de passe N'a PAS été activé. Se servir des flèches et du bouton Enter pour composer le code souhaité. Répéter le mot de passe à l'aide des flèches et du bouton Enter pour valider.	

Éliminer mot de passe

Parcours : MOT DE PASSE > **Éliminer mot de passe**

Éliminer mot de passe

Permet d'éliminer le mot de passe de protection de l'accès au menu principal.

 Cette option n'apparaît que si le mot de passe a été activé.

Modifier mot de passe

Parcours : MOT DE PASSE > **Modifier mot de passe**

Modifier mot de passe

Permet de modifier le mot de passe de protection de l'accès au menu principal.

 Cette option n'apparaît que si le mot de passe a été activé.

Se servir des flèches et du bouton Enter pour composer le code souhaité.

Répéter le mot de passe à l'aide des flèches et du bouton Enter pour valider.

Mot de passe perdu

En cas de perte du mot de passe, la carte doit être réinitialisée aux valeurs d'usine. Voir [Réinitialisation].

Réinitialisation

Il est possible de restaurer les données de la carte électronique aux valeurs d'usine en effectuant les opérations suivantes.

Mettre la carte électronique hors tension et en attendre l'extinction effective.

Appuyer sur les touches < > et les maintenir enfoncées puis remettre la carte électronique sous tension.

Maintenir les touches < > enfoncées jusqu'à ce que l'écran affiche [RàZ par défaut].

Sélectionner [Confirmer ? OUI]

Appuyer sur **ENTER** pour confirmer.

 La procédure de réinitialisation de la carte électronique supprime tous les utilisateurs enregistrés, les temporisations et les manœuvres configurées ainsi que les données d'étalonnage.

Mémorisation nouvel utilisateur

Appuyer sur la touche **ENTER** pour entrer en mode programmation.

Accéder à : [GESTION UTILISATEURS] > **Nouvel utilisateur**

Appuyer sur **ENTER** pour confirmer.

Choisir la fonction à attribuer à l'utilisateur :

Pas-à-pas - La première commande est une commande d'ouverture tandis que la deuxième est une commande de fermeture.

Séquentielle

La première commande est une commande d'ouverture, la deuxième une commande d'ARRÊT, la troisième une commande de fermeture et la quatrième une commande d'ARRÊT.

Ouverture

Ouverture piétonnière/partielle

Sortie B1-B2

Relais module BUS 1 - Permet d'activer la sortie 2 (sortie relais) du module I/O BUS 1

Relais module BUS 2 - Permet d'activer la sortie 2 (sortie relais) du module I/O BUS 2

Le système demande la saisie du code utilisateur. Envoyer le code depuis le dispositif de commande dans les 10 secondes.

 Cette opération peut être effectuée par le biais d'un émetteur ou d'un autre dispositif sélecteur à BUS (ex. : clavier, lecteur transpondeur). La carte qui gère les dispositifs de commande (AF) doit être enfichée dans le connecteur.

Répéter la procédure pour ajouter d'autres utilisateurs.

Supprimer un utilisateur enregistré

Appuyer sur la touche **ENTER** pour entrer en mode programmation.

Accéder à : [GESTION UTILISATEURS] > **Supprimer utilisateur**

Appuyer sur **ENTER** pour confirmer.

Se servir des flèches pour choisir le numéro associé à l'utilisateur à éliminer et appuyer sur **ENTER** pour confirmer.

 Il est également possible d'actionner le dispositif de commande associé à l'utilisateur que l'on souhaite éliminer.

L'écran affiche une demande de confirmation :

Confirmer ? NON

Confirmer ? OUI

Sélectionner [Oui] à l'aide des flèches et appuyer sur **ENTER** pour confirmer la suppression.

Répéter la procédure pour modifier d'autres utilisateurs.

Modifier une commande attribuée à un utilisateur

Appuyer sur la touche **ENTER** pour entrer en mode programmation.

Accéder à : [GESTION UTILISATEURS] > **Changement de modalité**

Appuyer sur **ENTER** pour confirmer.

Se servir des flèches pour choisir le numéro associé à l'utilisateur à modifier. Appuyer sur **ENTER** pour confirmer.

 Il est également possible d'actionner le dispositif de commande associé à l'utilisateur que l'on souhaite éliminer.

Choisir la nouvelle commande à associer à l'utilisateur :

Pas-à-pas - La première commande est une commande d'ouverture tandis que la deuxième est une commande de fermeture.

Séquentielle - La première commande est une commande d'ouverture, la deuxième une commande d'ARRÊT, la troisième une commande de fermeture et la quatrième une commande d'ARRÊT.

Ouverture

Ouverture partielle

Sortie B1-B2

Relais module BUS 1 - Permet d'activer la sortie 2 (sortie relais) du module I/O BUS 1

Relais module BUS 2 - Permet d'activer la sortie 2 (sortie relais) du module I/O BUS 2

Appuyer sur **ENTER** pour confirmer.

L'écran affiche une demande de confirmation :

Confirmer ? NON

Confirmer ? OUI

Sélectionner [Oui] à l'aide des flèches et appuyer sur **ENTER** pour confirmer le choix.

Répéter la procédure pour modifier d'autres utilisateurs.

Créer un nouveau temporisateur

Il est possible de configurer jusqu'à 8 temporisateurs et 16 jours spéciaux. Les jours spéciaux sont des exceptions à la planification hebdomadaire et se réfèrent à une date absolue (par exemple, la date d'un jour férié). Il est possible de configurer les journées spéciales uniquement à partir de l'app CAME [CONNECT SetUp].

Les commandes filaires ont toujours la priorité sur les commandes configurées par temporisateur. Les commandes configurées par temporisateurs ont la priorité sur les commandes transmises par les utilisateurs enregistrés (sélecteurs et émetteurs).

Exemple :

- La commande filaire connectée à la borne 2-4 ferme l'automatisme même avec temporisateur programmé en [Ouverture].
- Une commande de fermeture envoyée par l'émetteur d'un utilisateur enregistré n'est pas exécutée par le portail en cas de temporisateur configuré sur [Ouverture].

Appuyer sur la touche **ENTER** pour entrer en mode programmation.

Parcours : GESTION MINUTERIE > **Créer nouvelle minuterie**

Se servir des flèches pour choisir la commande associée au temporisateur :

Ouverture

Ouverture partielle

Sortie B1-B2

Relais module BUS 1 - Permet d'activer la sortie 2 (sortie relais) du module I/O BUS 1

Relais module BUS 2 - Permet d'activer la sortie 2 (sortie relais) du module I/O BUS 2

Appuyer sur **ENTER** pour confirmer.

Horaire début

Se servir des flèches pour configurer l'heure d'activation de la commande. Appuyer sur **ENTER** pour confirmer.

Horaire fin

Se servir des flèches pour configurer l'heure de désactivation de la commande. Appuyer sur **ENTER** pour confirmer.

Sélectionner jours

Toute la semaine

- Appuyer sur [Sélectionner jours] pour sélectionner individuellement un ou plusieurs jours par semaine.

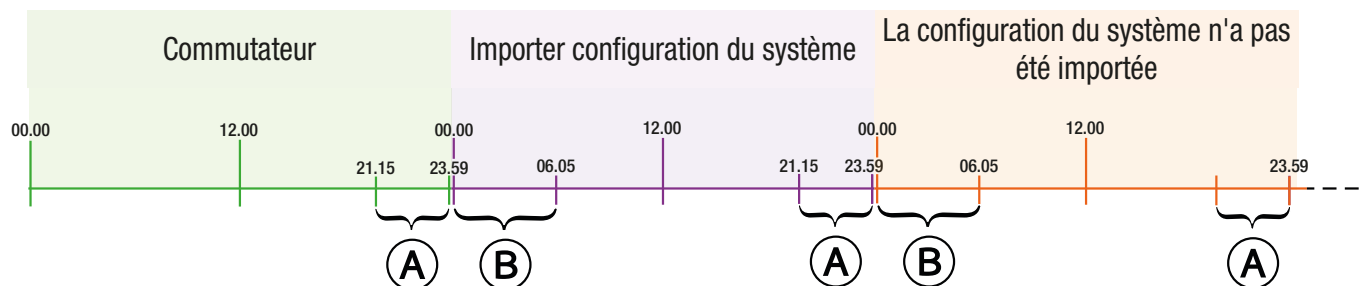
- Appuyer sur [Toute la semaine] pour sélectionner la semaine entière.

Appuyer sur **ENTER** pour confirmer.

Répéter la procédure pour configurer d'autres temporisateurs.

Comment insérer un temporisateur à cheval sur deux jours

Créer deux temporisateurs individuels comme indiqué dans la procédure précédente.



A = Premier temporisateur

B = Deuxième temporisateur

Exporter / importer les données

Il est possible d'enregistrer les données des utilisateurs et de la configuration de l'installation dans une carte MEMORY ROLL. Les données stockées peuvent être réutilisées dans une autre carte électronique du même genre pour adopter les mêmes configurations.

⚠ Avant d'installer et d'extraire la carte MEMORY ROLL, il est OBLIGATOIRE DE METTRE HORS TENSION.

- 1 Insérer la carte MEMORY ROLL sur le connecteur dédié sur la carte électronique.
- 2 Appuyer sur le bouton Enter pour accéder à la programmation.
- 3 Se servir des flèches pour choisir la fonction souhaitée.

📖 Les fonctions ne sont visualisées qu'à l'installation d'une carte MEMORY ROLL

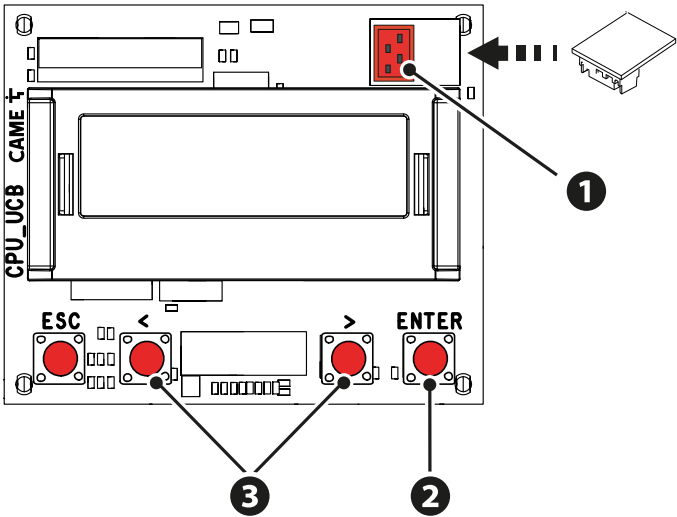
Parcours : CONFIGURATION > MÉMOIRE EXTERNE > **Sauvegarde des données**

Sauvegarde des données	Sauvegarde les données des utilisateurs, de synchronisation et de configuration sur le périphérique mémoire (memory roll).
-------------------------------	--

Parcours : CONFIGURATION > MÉMOIRE EXTERNE > **Lecture données**

Lecture données	Télécharge les données des utilisateurs, de synchronisation et de configuration sur le périphérique mémoire (memory roll).
------------------------	--

📖 Au terme des opérations de sauvegarde et de téléchargement des données, enlever la carte MEMORY ROLL.



LÉGENDE SIGNALISATIONS AFFICHÉES

	L'encodeur est désactivé.
	La fonction [Essai de choc] est activée.
	L'automatisme a détecté un obstacle à la fermeture.
	L'automatisme a détecté un obstacle à l'ouverture.
	L'automatisme a détecté deux obstacles à la fermeture.  Le numéro affiché varie en fonction de la quantité d'obstacles détectés.  Lorsque le nombre maximum de lectures est atteint, l'automatisme s'arrête et un message d'erreur s'affiche à l'écran.
	L'automatisme a détecté deux obstacles à l'ouverture.  Le numéro affiché varie en fonction de la quantité d'obstacles détectés.  Lorsque le nombre maximum de lectures est atteint, l'automatisme s'arrête et un message d'erreur s'affiche à l'écran.
	Il y a au moins une minuterie programmée.
	Une minuterie programmée est en cours d'exécution.  Avec la minuterie programmée pour l'ouverture ou l'ouverture partielle, toute commande radio donnée permettra toujours l'ouverture. Les commandes câblées continuent de fonctionner normalement.
i3	Entrée commande 2-3 activée
i4	Entrée commande 2-4 activée
i7	Entrée commande 2-7 activée
i3p	Entrée commande 2-3P activée
fc1	Entrée de ralentissement en fermeture du moteur M1 activée
fc2	Entrée de ralentissement en fermeture du moteur M2 activée
fa1	Entrée de ralentissement en ouverture du moteur M1 activée
fa2	Entrée de ralentissement en ouverture du moteur M2 activée
C<n>	Sécurité filaire activée  La valeur <n> est associée au paramètre sélectionné sur les fonctions [Entrée CX] [Entrée CY] [Entrée CZ] [Entrée CK].
r7	Sécurité R7 (bord sensible) activée
r8	Sécurité R8 (bord sensible) activée
2r7	Sécurité R7 (paire de bords sensibles) activée
2r8	Sécurité R8 (paire de bords sensibles) activée

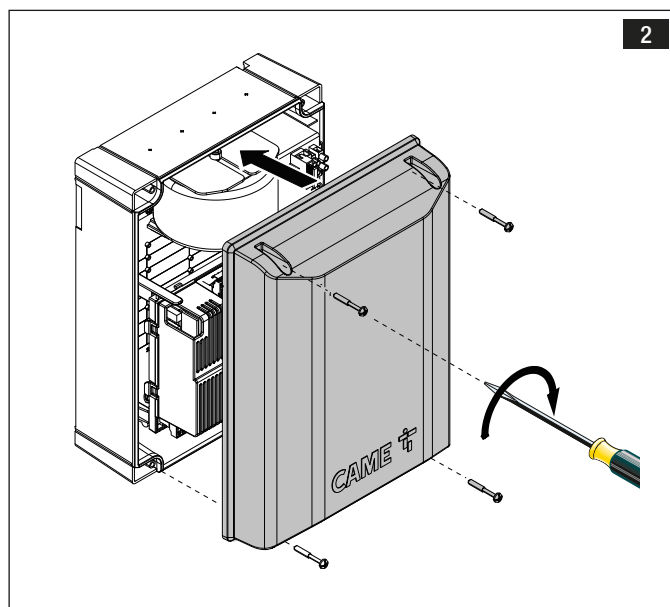
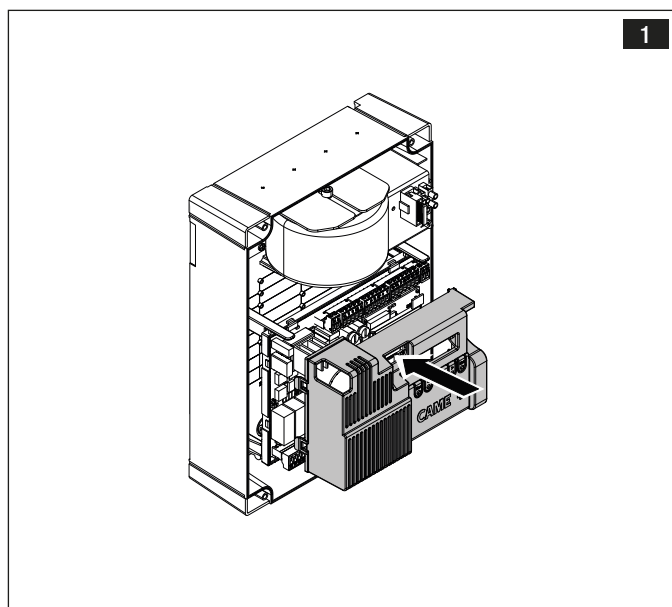
c<n>	Sécurité photocellules BUS activée  La valeur <n> est associée au paramètre sélectionné sur les fonctions [Photocellule BUS].
c23	Commande Ouverture activée pour les photocellules BUS
c24	Commande Fermeture activée pour les photocellules BUS
C0	Arrêt total activé
P<n>	Sécurité RIO activée  La valeur <n> est associée au paramètre sélectionné sur les fonctions [RIO ED T1 - RIO ED T2] et [RIO PH T1 - RIO PH T2]
Conflit adresse BUS	Conflit d'ID détecté sur les dispositifs BUS.
Contrôler disposit. BUS	Absence d'un dispositif BUS avec fonction de sécurité configurée.
RIO pas configuré	La Carte RIO Conn n'est pas configurée ou ne présente aucune configuration de sécurité.
Effectuer auto-apprentissage	Il est nécessaire d'effectuer l'auto-apprentissage de la course.
wizard	Sélectionner un type de moteur.
Effectuer l'entretien	Il est nécessaire d'effectuer l'entretien (désactivation encodeur et dépassement manœuvres pour l'entretien).
OP	Passage complètement ouvert
CL	Passage complètement fermé

MESSAGES D'ERREUR

E1	Erreur de réglage du moteur M1
E2	Erreur de réglage du moteur M2  Avec moteur EM4024, E2 indique une erreur de réglage sur M1 ou M2.
E3	Erreur signal encodeur non détecté
E4	Erreur test services échoué
E7	Erreur temps de fonctionnement
E9	Obstacles consécutifs détectés durant la fermeture
E10	Obstacles consécutifs détectés durant l'ouverture
E11	Erreur maximum obstacles
E12	Tension d'alimentation du moteur absente ou insuffisante
E13	Erreur sur les entrées fin de course ou bien butées de fin de course toutes deux ouvertes
E15	Erreur émetteur incompatible
E17	Erreur le système sans fil ne communique pas
E18	Erreur le système sans fil n'est pas configuré
E24	Erreur de communication ou de mauvais fonctionnement d'un dispositif de sécurité BUS
E25	Erreur de configuration des adresses sur les dispositifs BUS

OPÉRATIONS FINALES

📖 Avant de fermer le couvercle, s'assurer que l'entrée des câbles est bien scellée de manière à éviter la pénétration d'insectes ainsi que la formation d'humidité.



**COLLER ICI L'ÉTIQUETTE DU
PRODUIT PRÉSENTE SUR
L'EMBALLAGE**



CAME.COM

CAME S.P.A.

Via Martiri della Libertà, 15
31030 Dosson di Casier
Treviso - Italy
Tél. (+39) 0422 49 40
Fax (+39) 0422 49 41
info@came.com - www.came.com